

Lineare Systeme



INHALT

3 ÜBER SIMKON BY VANSICHEN

4-22 LINEARE SYSTEME

6-17 LINEARE SYSTEME
18-22 REALISIERUNGEN

23-35 KK-MODULE

23-32 KK-MODULE
32-35 REALISIERUNGEN

36-42 VAP

43-48 PCG

43-47 PCG
48 REALISIERUNGEN

49-61 TRANSFEREINHEITEN

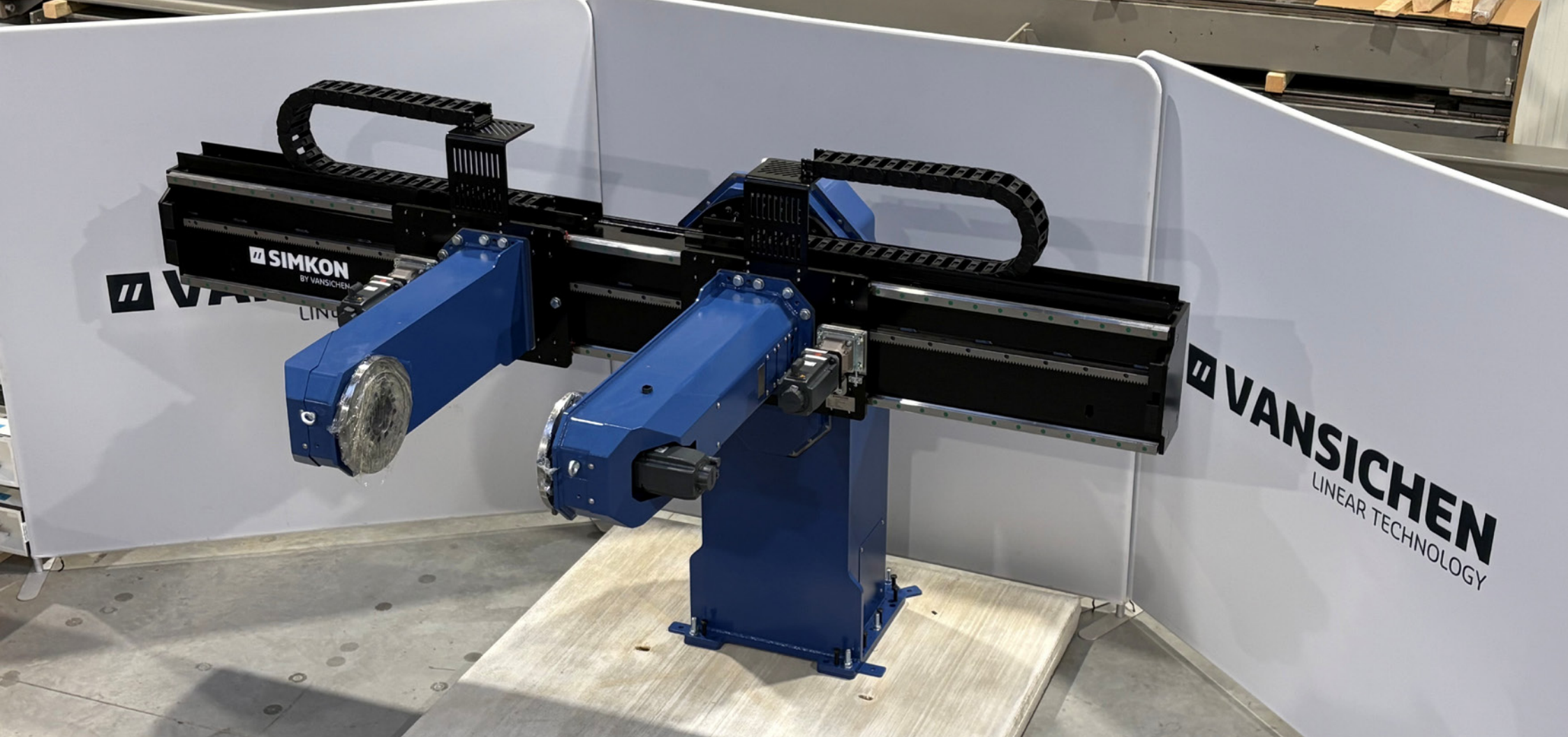
49-54 TRANSFEREINHEITEN
55-61 ROBOTER-TRANSFEREINHEITEN

62-64 POSITIONIERER

63 POSITIONIERER
64 REALISIERUNGEN

ÜBER SIMKON





ÜBER SIMKON BY VANSICHEN

SimKon by Vansichen ist eine deutsche Gesellschaft mit mehr als 25 Jahren Erfahrung in der Entwicklung und Herstellung von Linearachssystemen. Wir entwickeln und fertigen unsere eigenen hochwertigen Produkte und bieten maßgeschneiderte Lösungen für die Integration und Automatisierung von Robotern. Unsere Lineareinheiten stehen für Präzision, Langlebigkeit und Innovation und werden in einer Vielzahl industrieller Anwendungen eingesetzt. Von Einzelachssystemen bis hin zu kompletten Mehrachskonfigurationen unterstützen wir Ihre Automatisierungsprojekte mit zuverlässiger Technologie.

Entdecken Sie unsere hauseigene Produktpalette in diesem Katalog.



LINEARE SYSTEME

PORTALSYSTEME

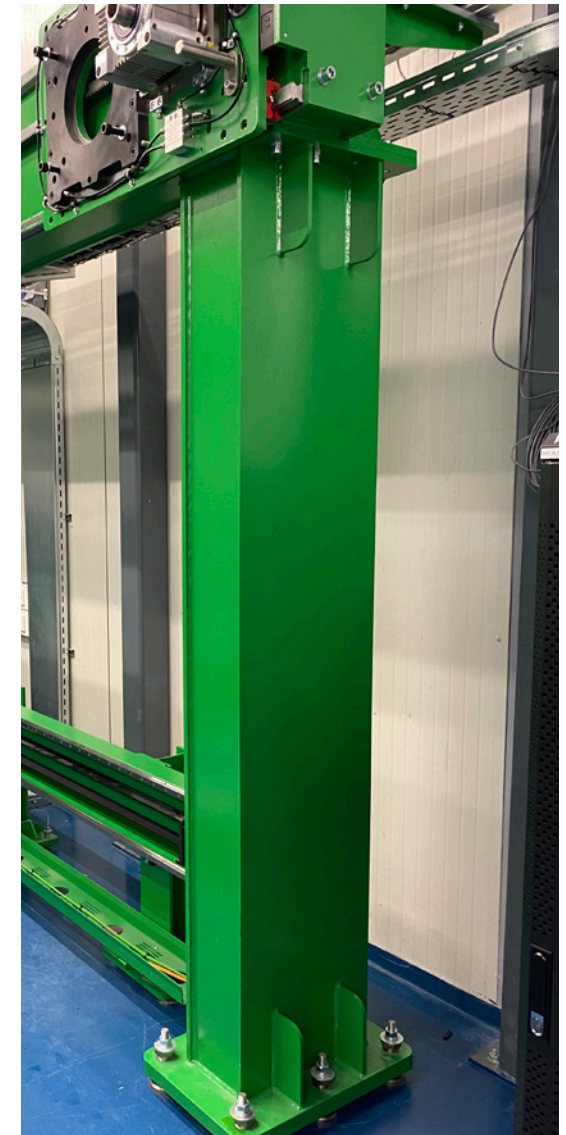
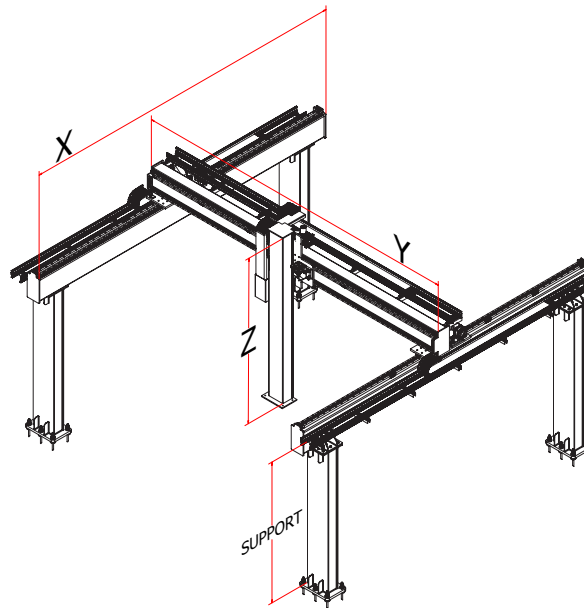
Wir bieten sechs Größen von 100 kg bis 2.500 kg Nutzlast auf der Z-Achse an. Bei unseren Portalen handelt es sich um Systeme mit kugelgelagerten Linearführungen, die an der Basis über einen Zahnstangenmechanismus angetrieben werden. Die Z-Achsen können entweder mit Zahnstange und Ritzel oder mit Kugelgewindespindel angetrieben werden.

Die entsprechenden Y-Achsen können bis zu 10 Meter weit reichen. Die X-Achsen benötigen alle 6 Meter eine Abstützung und können eine Gesamtlänge von bis zu 100 Metern erreichen.

Unsere Systeme umfassen die mechanischen Komponenten, einschließlich des Getriebes und der Energieketten. Die Stützen können eine Höhe von bis zu 3,5 Metern erreichen und werden mit Stellschrauben befestigt.

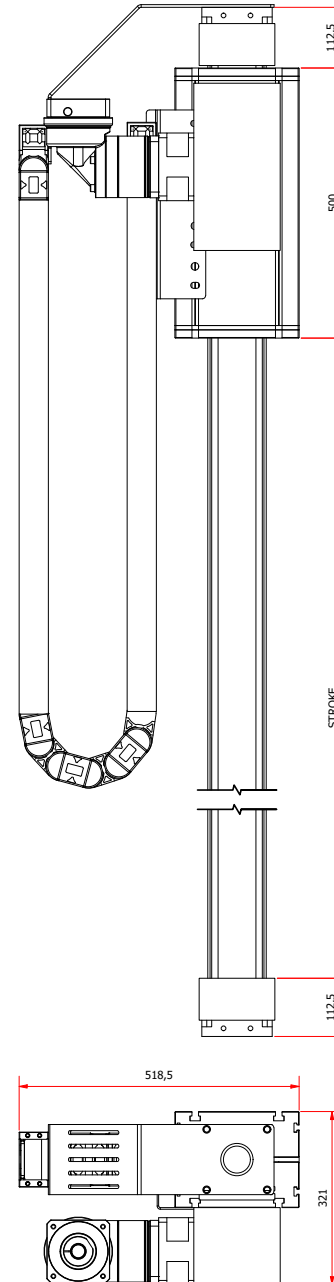
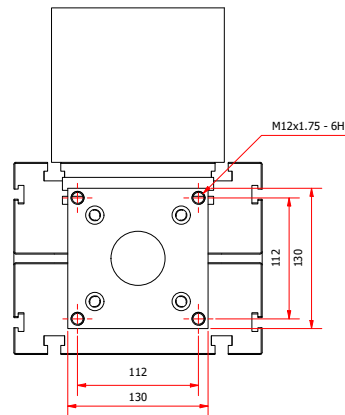
OPTIONEN

- /// Z-Achse kann mit Absturzsicherung ausgestattet werden
- /// Freie Wahl von Motorhersteller und -typ
- /// Weltweiter Installationsservice
- /// Maßgeschneiderte Lösungen
- /// Höhere Geschwindigkeiten und Genauigkeiten auf Anfrage
- /// RAL-Farbe Ihrer Wahl



Halterung für die X-Achsen mit Stellschraube

Z-100

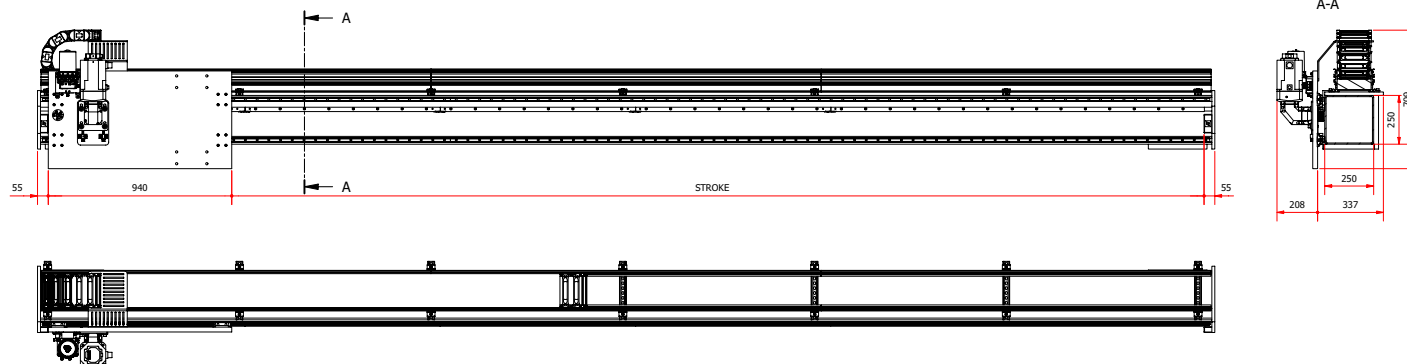



Z-100-BD

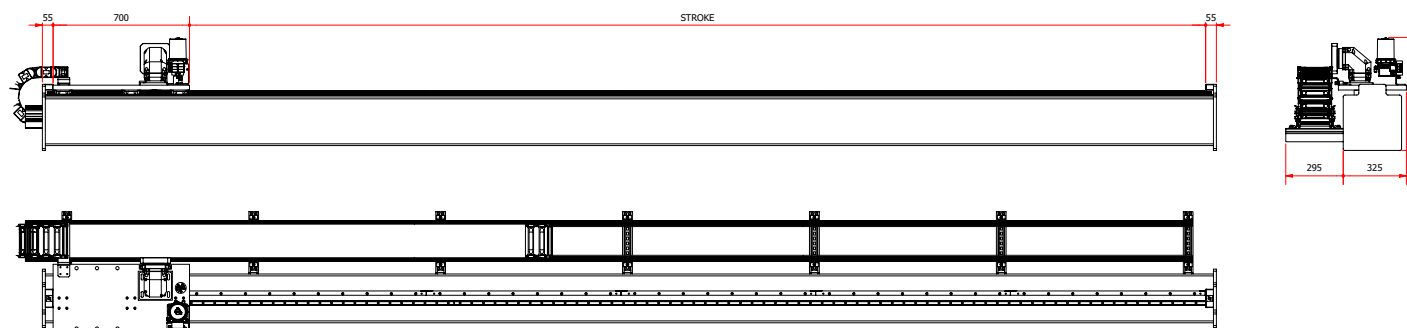
Position	
Grundmasse (0 mm Hub)	42,5 kg
Masse pro 100 mm Hub	2 kg
Führung	Rollenführungen
Riemen	8M70
Beschleunigung	1 m/s ²
Geschwindigkeit	1 m/s
Maximaler Hub	2.000 mm
Maximale Belastung	1 kN

Y-100 & X-100

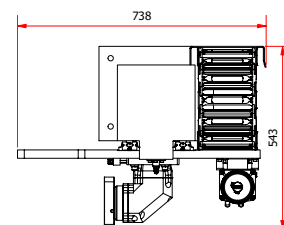
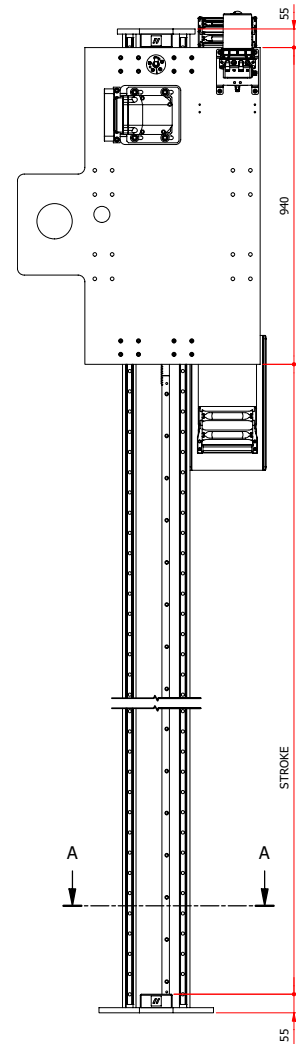
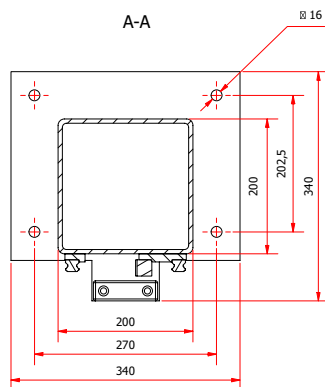
Y-100	
Position	
Grundmasse (0 mm Hub)	233 kg
Masse pro 100 mm Hub	7 kg
Führung	20
Zahnstange	M2
Beschleunigung	1 m/s ²
Geschwindigkeit	1 m/s
Maximaler Hub	10.000 mm
Maximale Belastung	3,5 kN



X-100	
Position	
Grundmasse (0 mm Hub)	227 kg
Masse pro 100 mm Hub	6 kg
Führung	20
Zahnstange	M2
Beschleunigung	1 m/s ²
Geschwindigkeit	1 m/s
Maximaler Hub	100 m
Maximale Belastung	11 kN

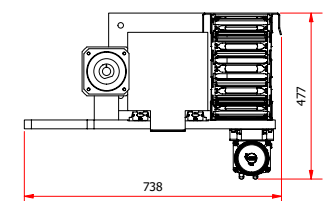
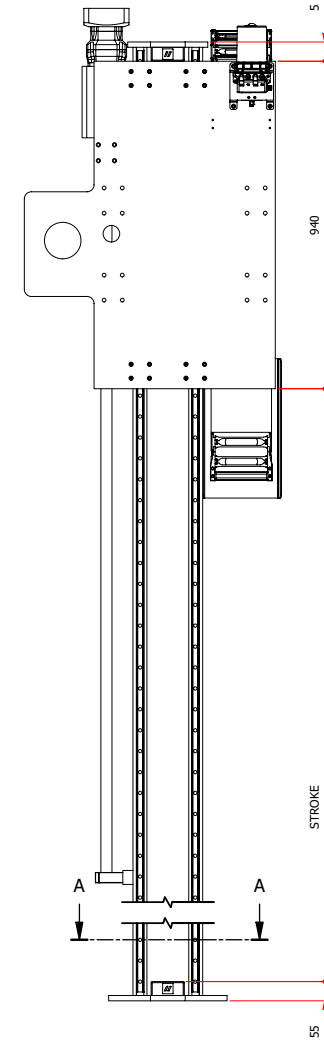
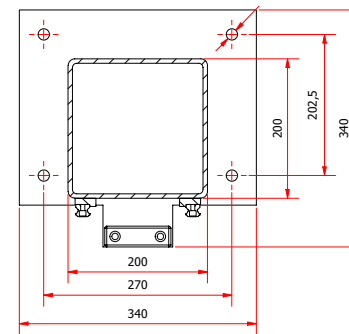


Z-350



Z-350-RP

Position	
Grundmasse (0 mm Hub)	83 kg
Masse pro 100 mm Hub	6 kg
Führung	20
Zahnstange	M2
Beschleunigung	1 m/s ²
Geschwindigkeit	1 m/s
Maximaler Hub	2.000 mm
Maximale Belastung	3,5 kN



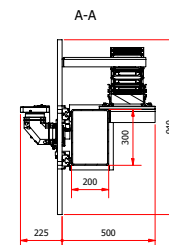
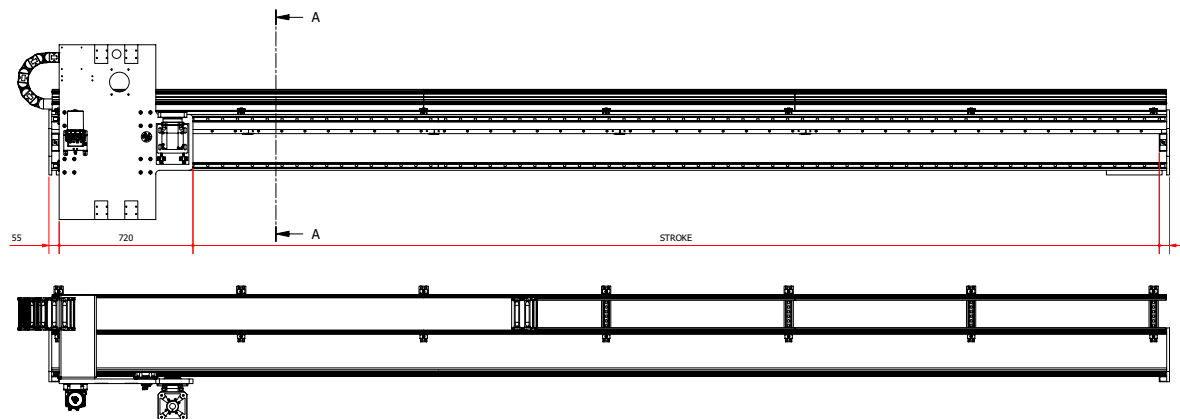
Z-350-BS

Position	
Grundmasse (0 mm Hub)	83 kg
Masse pro 100 mm Hub	6 kg
Führung	20
Spindel	R32-10
Beschleunigung	1 m/s ²
Geschwindigkeit	0,16 m/s
Maximaler Hub	2.000 mm
Maximale Belastung	3,5 kN

Y-350 & X-350

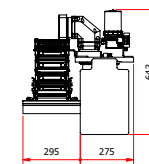
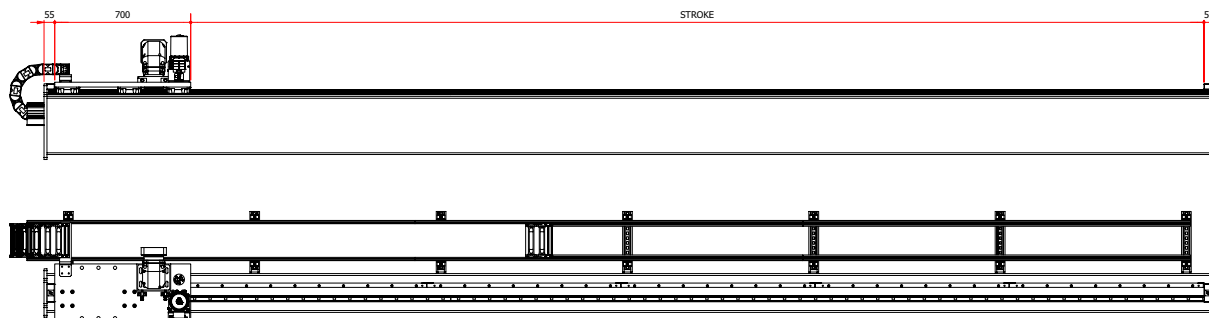
Y-350

Position	
Grundmasse (0 mm Hub)	310 kg
Masse pro 100 mm Hub	8 kg
Führung	30
Zahnstange	M2
Beschleunigung	1 m/s ²
Geschwindigkeit	1 m/s
Maximaler Hub	10.000 mm
Maximale Belastung	8 kN

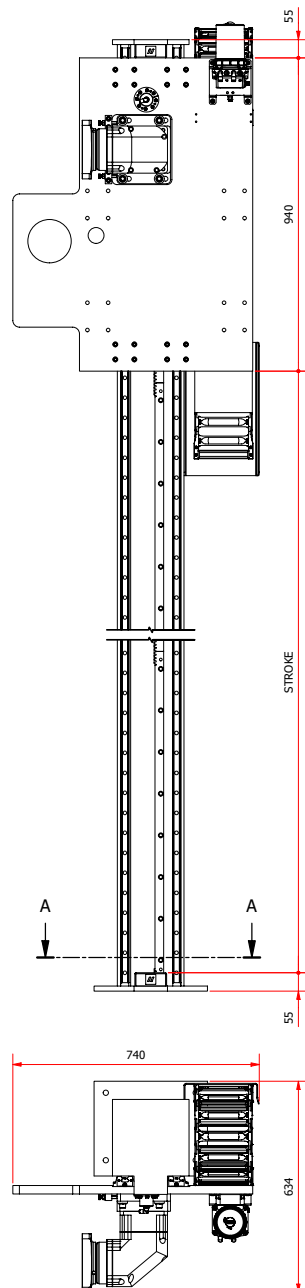
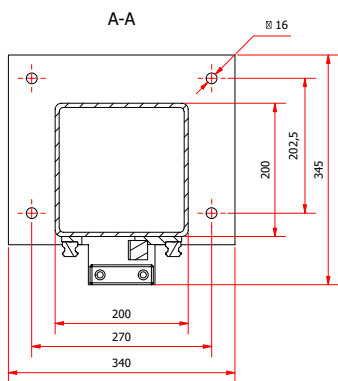


X-350

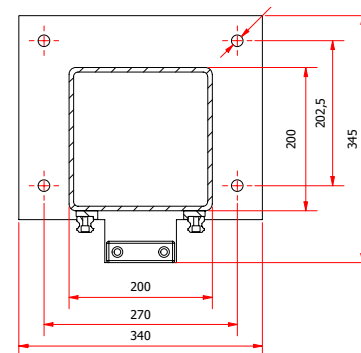
Position	
Grundmasse (0 mm Hub)	300 kg
Masse pro 100 mm Hub	6,5 kg
Führung	30
Zahnstange	M2
Beschleunigung	1 m/s ²
Geschwindigkeit	1 m/s
Maximaler Hub	100 m
Maximale Belastung	17 kN



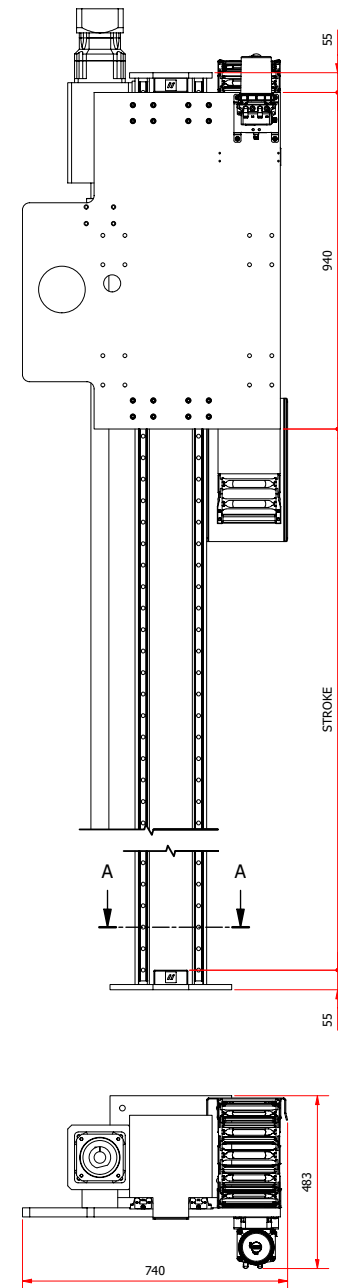
Z-600




Z-600-RP	
Position	
Grundmasse (0 mm Hub)	89 kg
Masse pro 100 mm Hub	6,5 kg
Führung	25
Zahnstange	M3
Beschleunigung	1 m/s ²
Geschwindigkeit	1 m/s
Maximaler Hub	2.000 mm
Maximale Belastung	6 kN

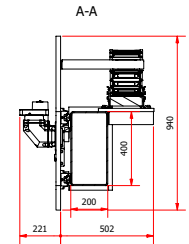
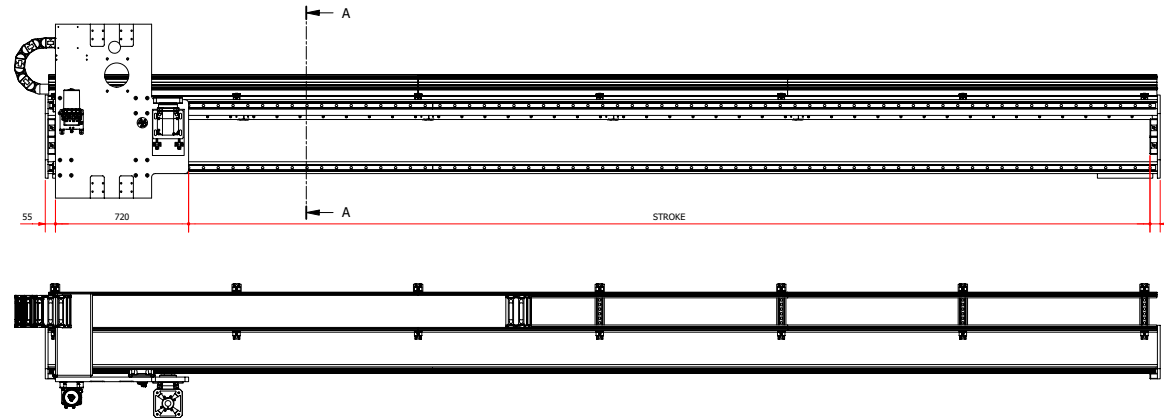



Z-600-BS	
Position	
Grundmasse (0 mm Hub)	89 kg
Masse pro 100 mm Hub	6,5 kg
Führung	25
Spindel	R50-10
Beschleunigung	1 m/s ²
Geschwindigkeit	0,26 m/s
Maximaler Hub	2.000 mm
Maximale Belastung	6 kN

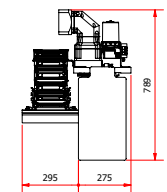
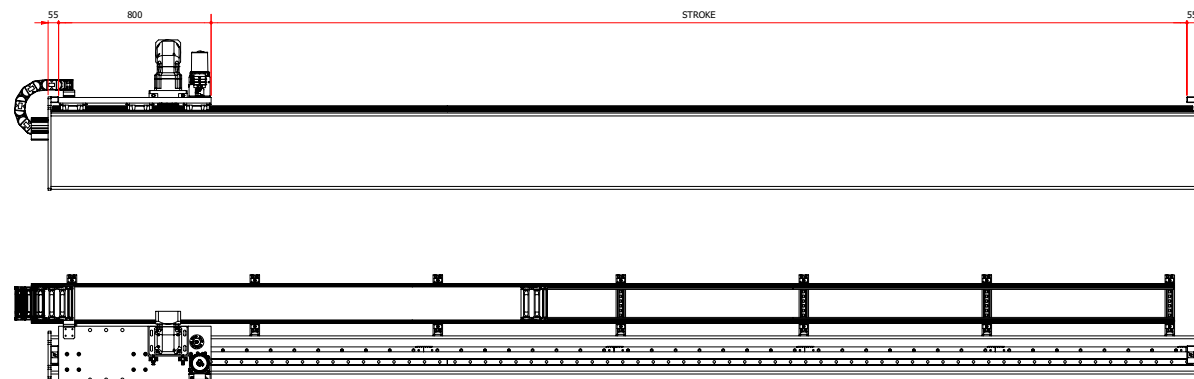


Y-600 & X-600

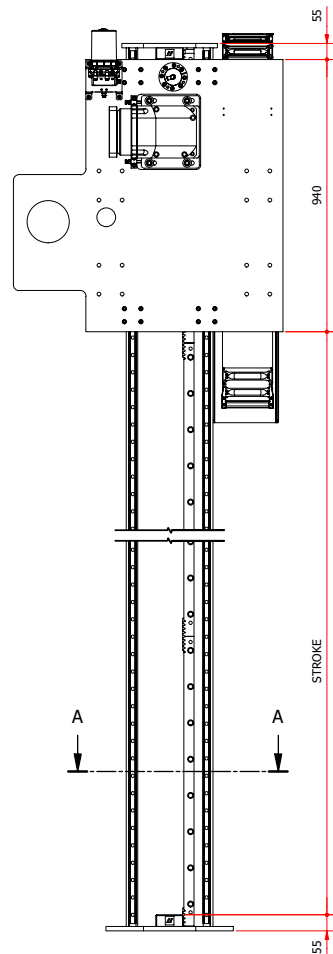
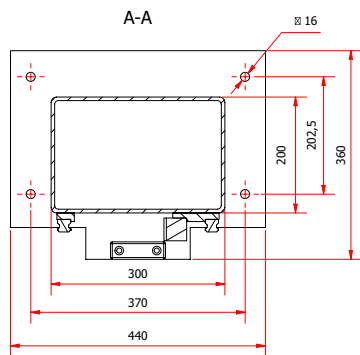
Y-600	
Position	
Grundmasse (0 mm Hub)	407 kg
Masse pro 100 mm Hub	12 kg
Führung	35
Zahnstange	M2
Beschleunigung	1 m/s ²
Geschwindigkeit	1 m/s
Maximaler Hub	10.000 mm
Maximale Belastung	11 kN



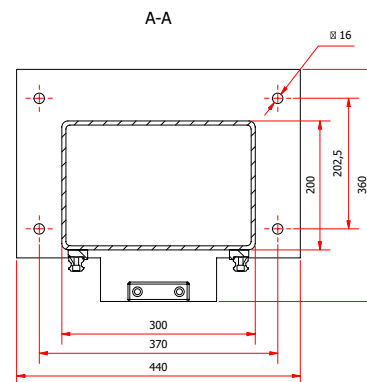
X-600	
Position	
Grundmasse (0 mm Hub)	401 kg
Masse pro 100 mm Hub	11 kg
Führung	35
Zahnstange	M3
Beschleunigung	1 m/s ²
Geschwindigkeit	1 m/s
Maximaler Hub	100 m
Maximale Belastung	25 kN



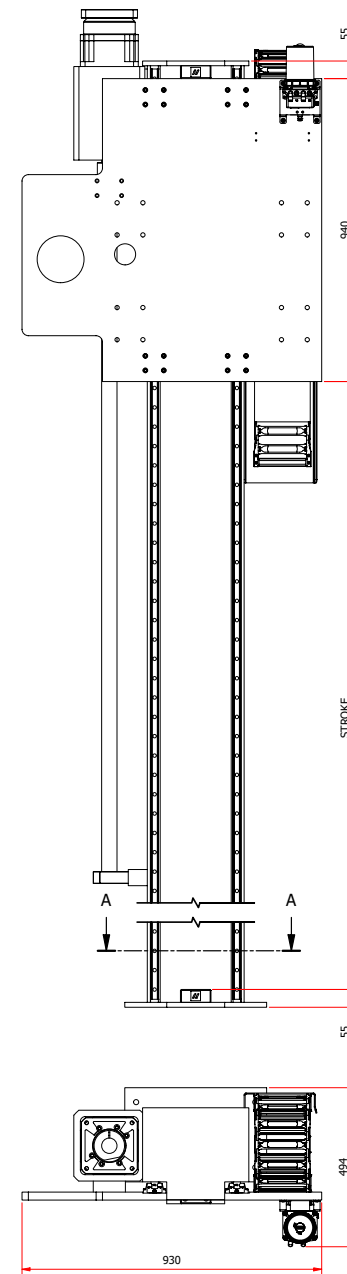
Z-850



Z-850-RP	
Position	
Grundmasse (0 mm Hub)	112 kg
Masse pro 100 mm Hub	8,5 kg
Führung	30
Zahnstange	M4
Beschleunigung	1 m/s ²
Geschwindigkeit	1 m/s
Maximaler Hub	2.000 mm
Maximale Belastung	8,5 kN



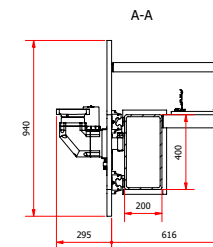
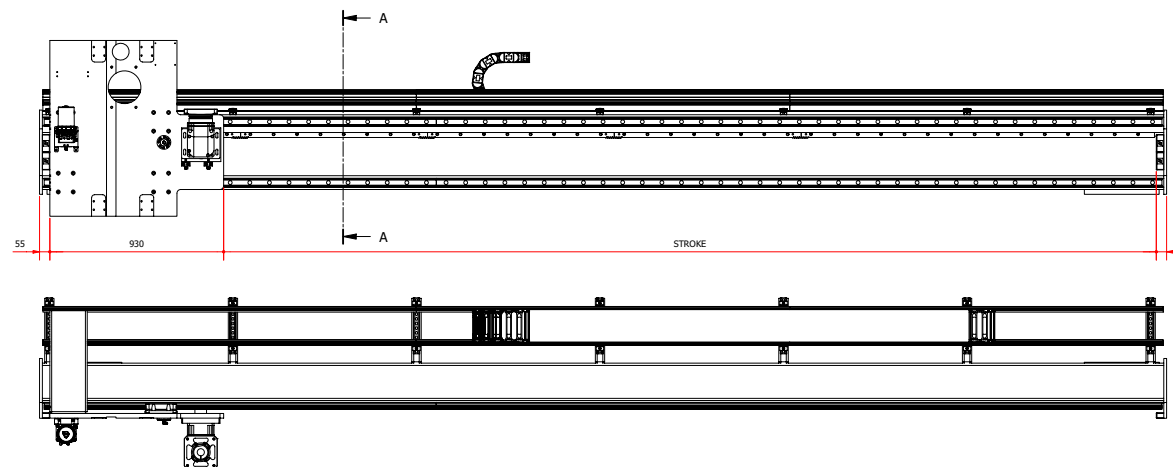
Z-850-BS	
Position	
Grundmasse (0 mm Hub)	112 kg
Masse pro 100 mm Hub	8,5 kg
Führung	30
Spindel	R50-20
Beschleunigung	1 m/s ²
Geschwindigkeit	0,49 m/s
Maximaler Hub	2.000 mm
Maximale Belastung	8,5 kN



Y-850 & X-850

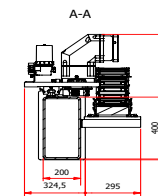
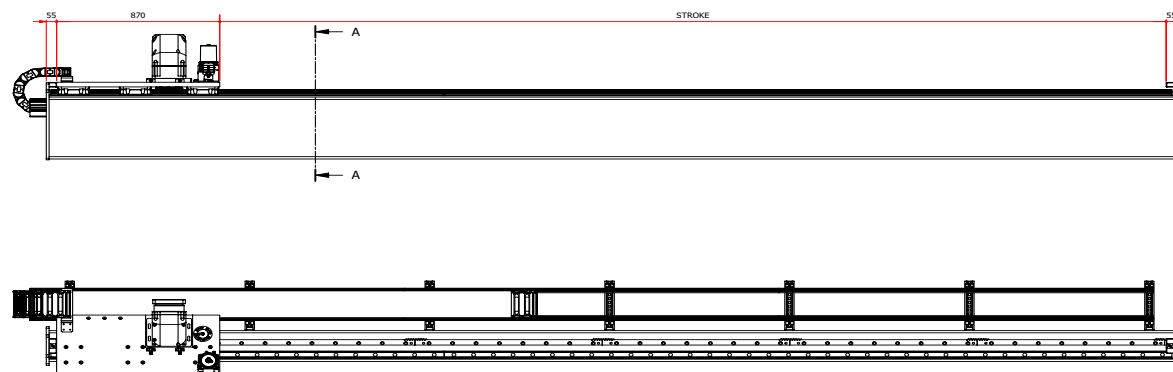
Y-850

Position	
Grundmasse (0 mm Hub)	539 kg
Masse pro 100 mm Hub	13 kg
Führung	45
Zahnstange	M3
Beschleunigung	1 m/s ²
Geschwindigkeit	1 m/s
Maximaler Hub	10.000 mm
Maximale Belastung	16 kN

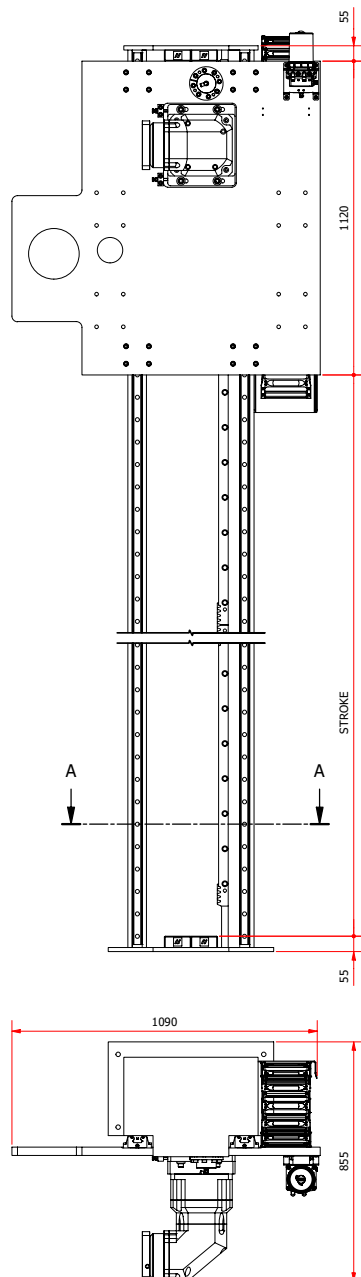
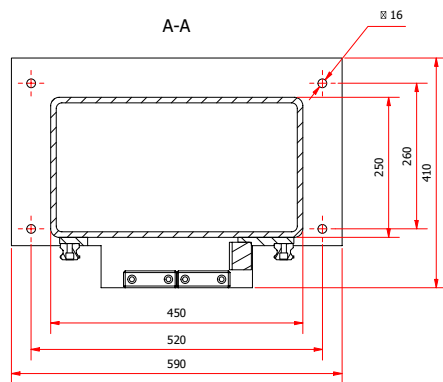


X-850

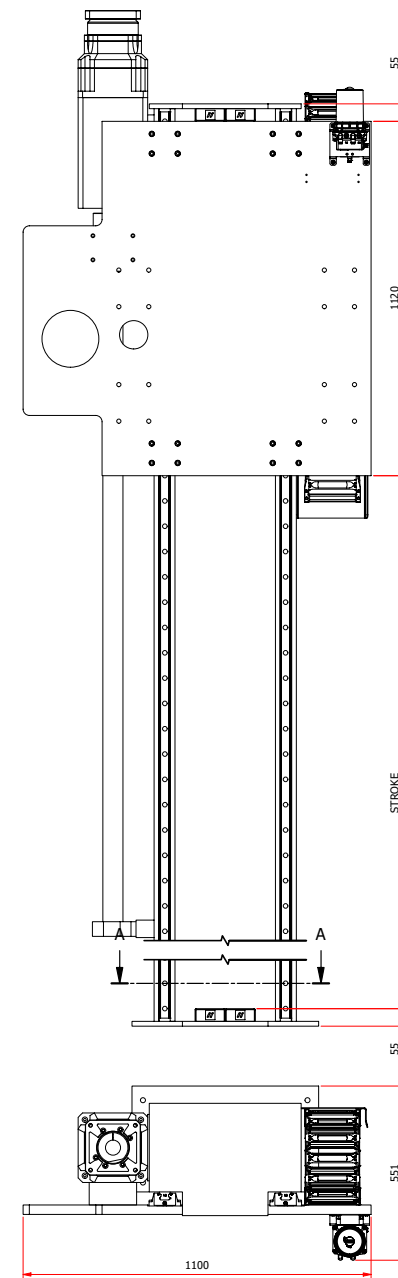
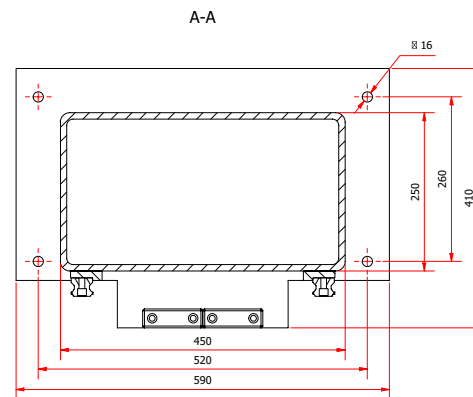
Position	
Grundmasse (0 mm Hub)	539 kg
Masse pro 100 mm Hub	12 kg
Führung	45
Zahnstange	M4
Beschleunigung	1 m/s ²
Geschwindigkeit	1 m/s
Maximaler Hub	100 m
Maximale Belastung	31,5 kN



Z-1500



Z-1500-RP	
Position	
Grundmasse (0 mm Hub)	192 kg
Masse pro 100 mm Hub	15 kg
Führung	35
Zahnstange	M5
Beschleunigung	1 m/s ²
Geschwindigkeit	1 m/s
Maximaler Hub	2.000 mm
Maximale Belastung	15 kN

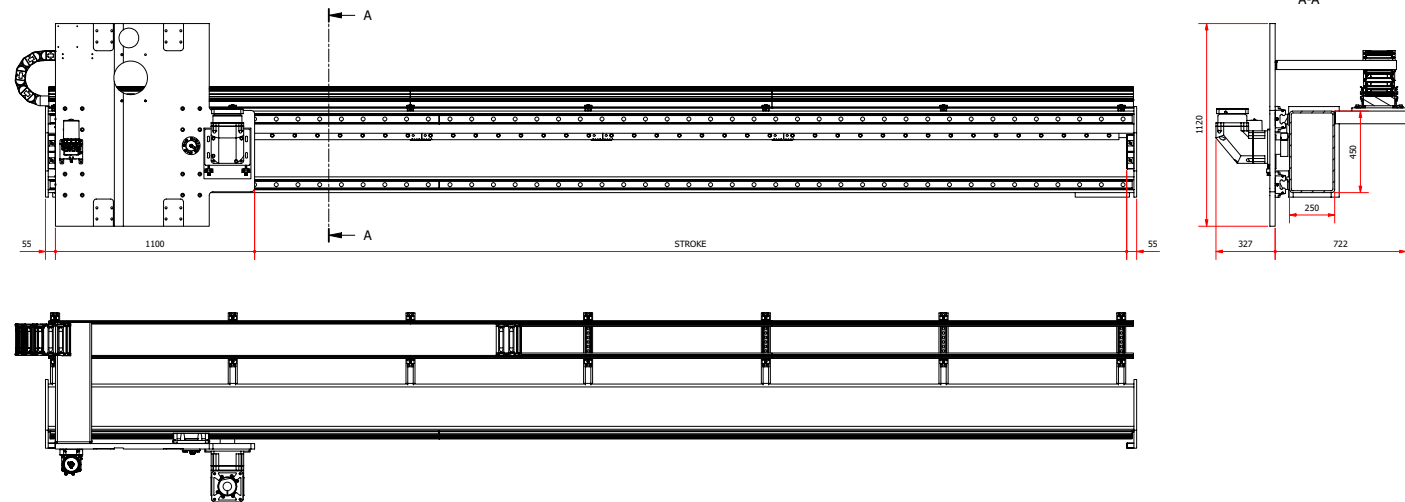


Z-1500-BS	
Position	
Grundmasse (0 mm Hub)	192 kg
Masse pro 100 mm Hub	15 kg
Führung	35
Spindel	R63-20
Beschleunigung	1 m/s ²
Geschwindigkeit	0,57 m/s
Maximaler Hub	2.000 mm
Maximale Belastung	15 kN

Y-1500 & X-1500

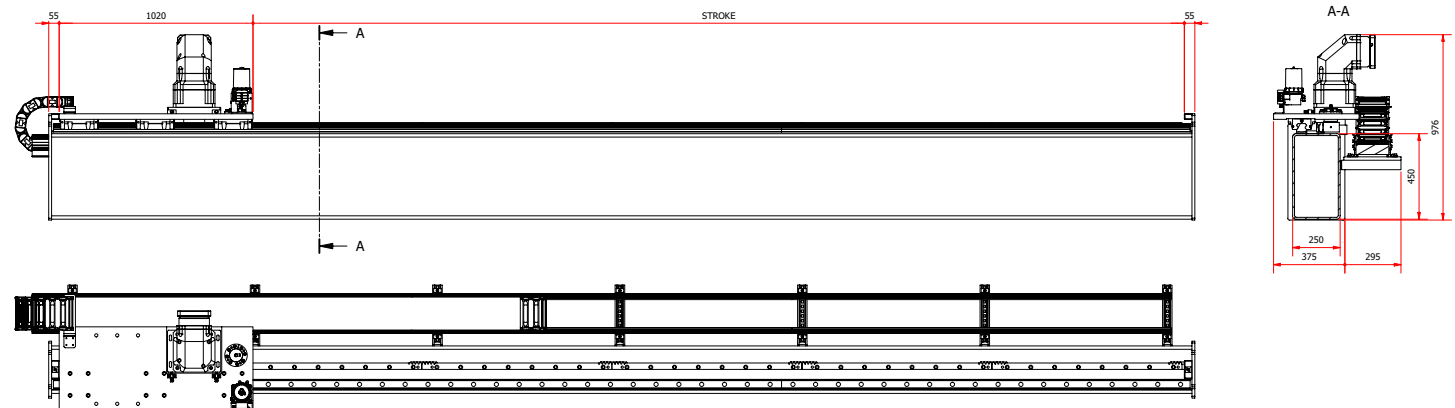
Y-1500

Position	
Grundmasse (0 mm Hub)	585 kg
Masse pro 100 mm Hub	17 kg
Führung	55
Zahnstange	M4
Beschleunigung	1 m/s ²
Geschwindigkeit	1 m/s
Maximaler Hub	10.000 mm
Maximale Belastung	25 kN

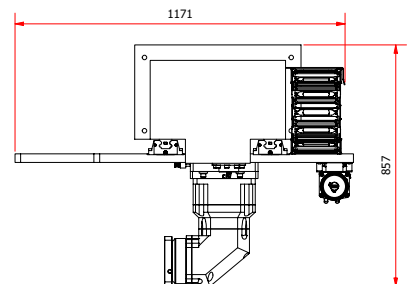
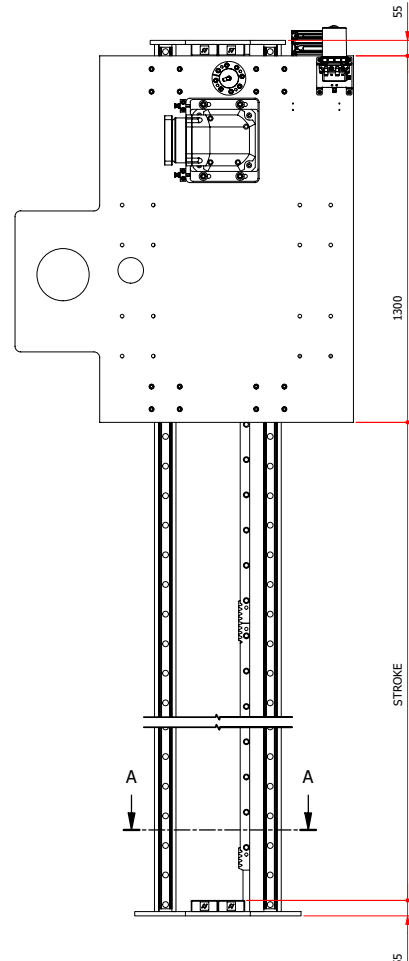
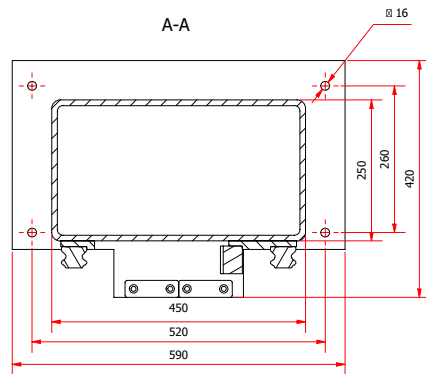


X-1500

Position	
Grundmasse (0 mm Hub)	571 kg
Masse pro 100 mm Hub	14,5 kg
Führung	55
Zahnstange	M5
Beschleunigung	1 m/s ²
Geschwindigkeit	1 m/s
Maximaler Hub	100 m
Maximale Belastung	43 kN

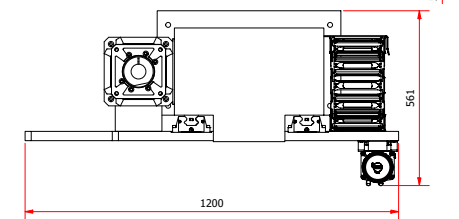
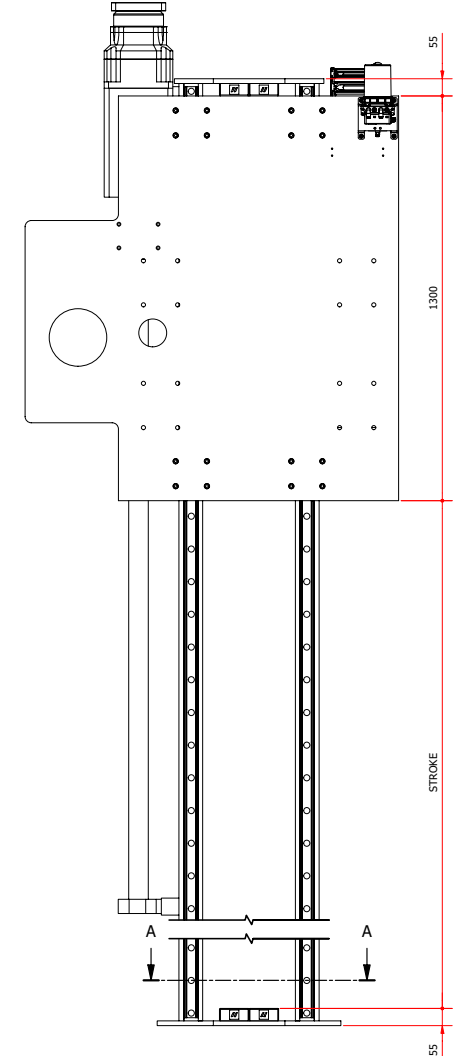
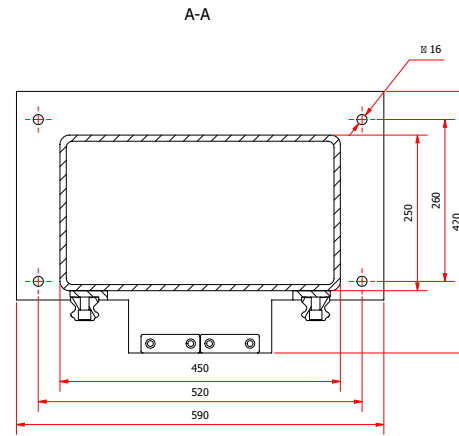


Z-2500



Z-2500-RP

Position	
Grundmasse (0 mm Hub)	205 kg
Masse pro 100 mm Hub	16,5 kg
Führung	45
Zahnstange	M5
Beschleunigung	1 m/s ²
Geschwindigkeit	1 m/s
Maximaler Hub	2.000 mm
Maximale Belastung	25 kN



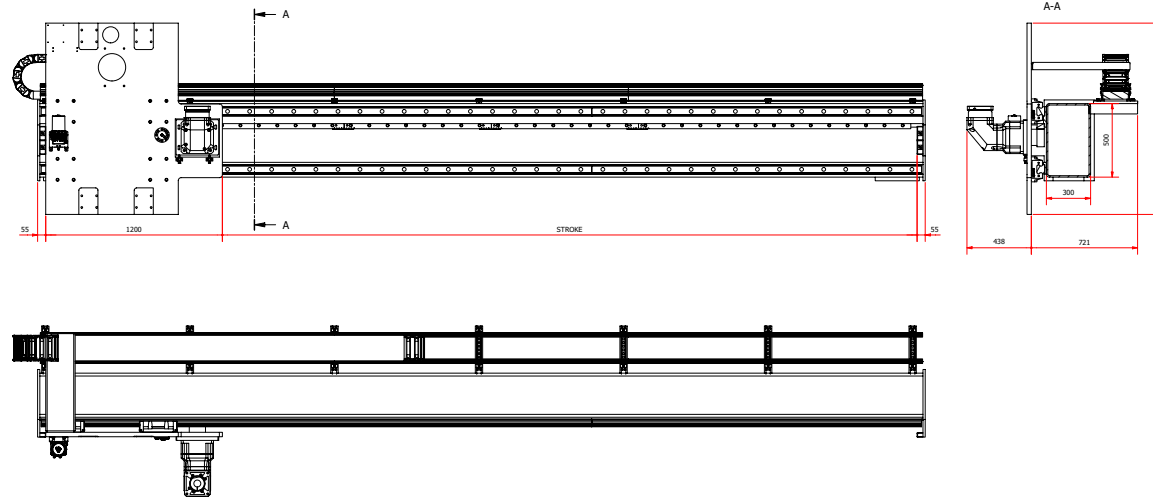
Z-2500-BS

Position	
Grundmasse (0 mm Hub)	205 kg
Masse pro 100 mm Hub	16,5 kg
Führung	45
Spindel	R63-20
Beschleunigung	1 m/s ²
Geschwindigkeit	0,57 m/s
Maximaler Hub	2.000 mm
Maximale Belastung	25 kN

Y-2500 & X-2500

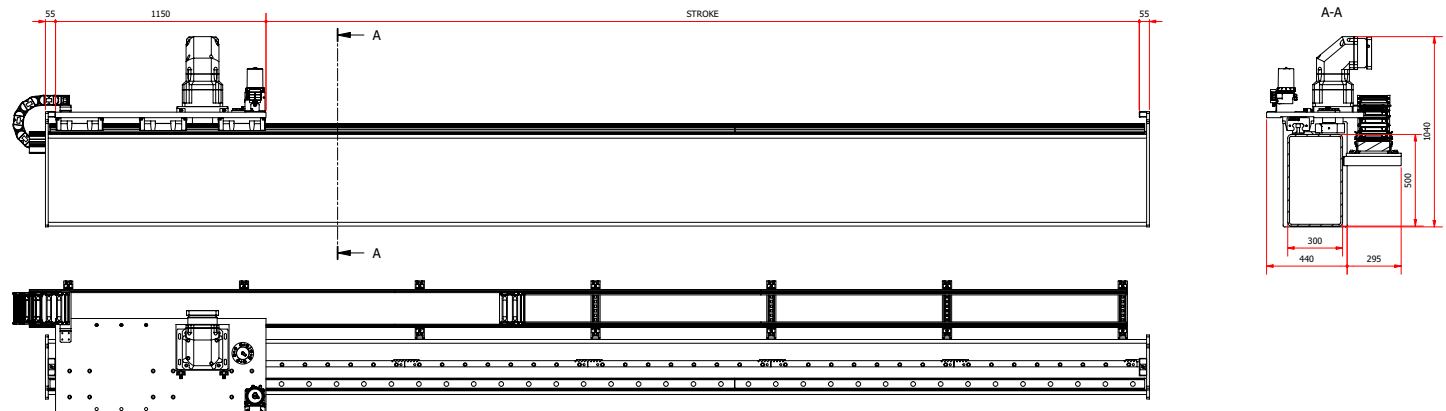
Y-2500

Position	
Grundmasse (0 mm Hub)	632 kg
Masse pro 100 mm Hub	21 kg
Führung	65
Zahnstange	M5
Beschleunigung	1 m/s ²
Geschwindigkeit	1 m/s
Maximaler Hub	10.000 mm
Maximale Belastung	36 kN



X-2500

Position	
Grundmasse (0 mm Hub)	605 kg
Masse pro 100 mm Hub	17 kg
Führung	65
Zahnstange	M5
Beschleunigung	1 m/s ²
Geschwindigkeit	1 m/s
Maximaler Hub	100 m
Maximale Belastung	57 kN



REALISIERUNGEN

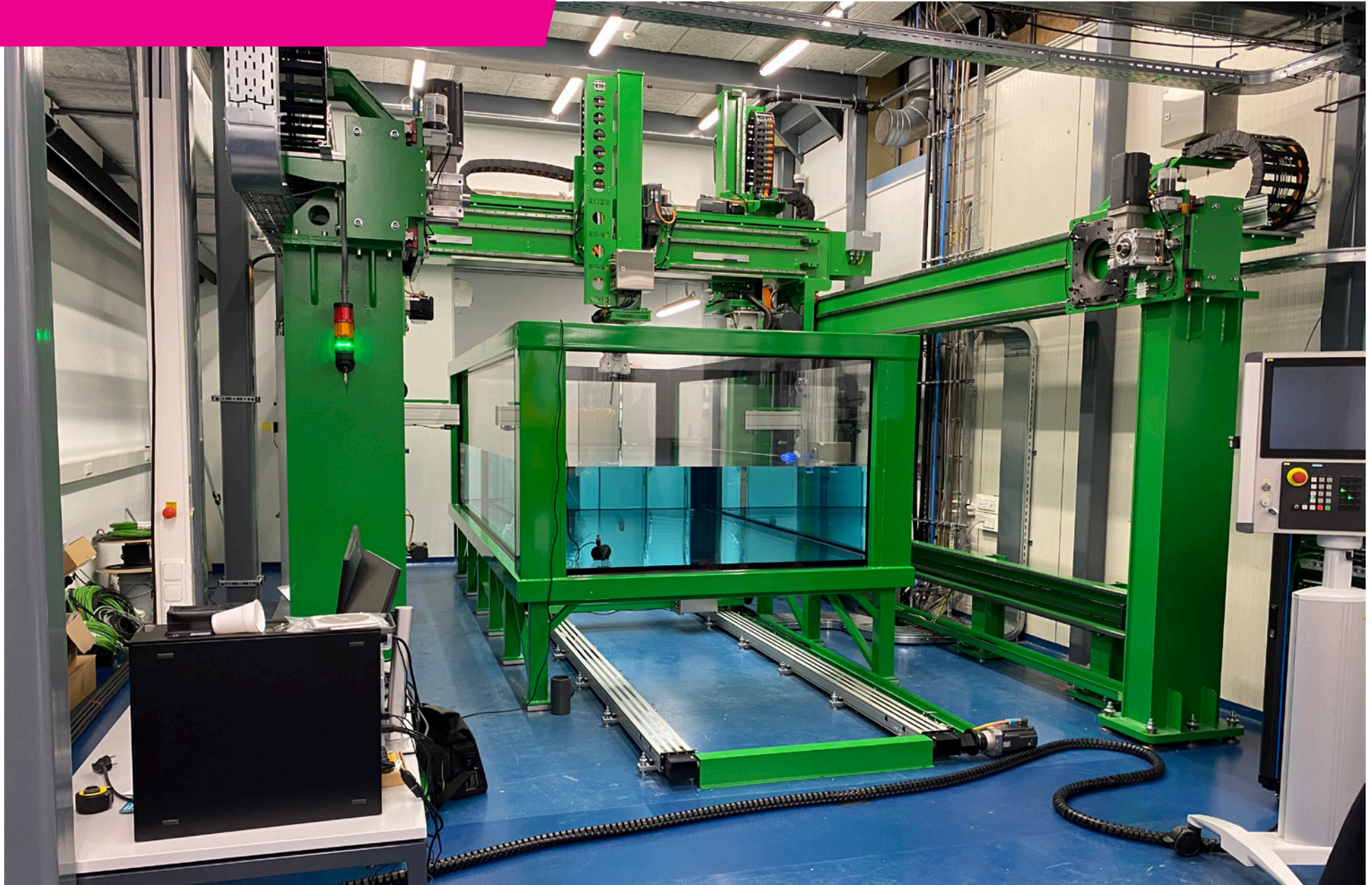
LINEARE SYSTEME

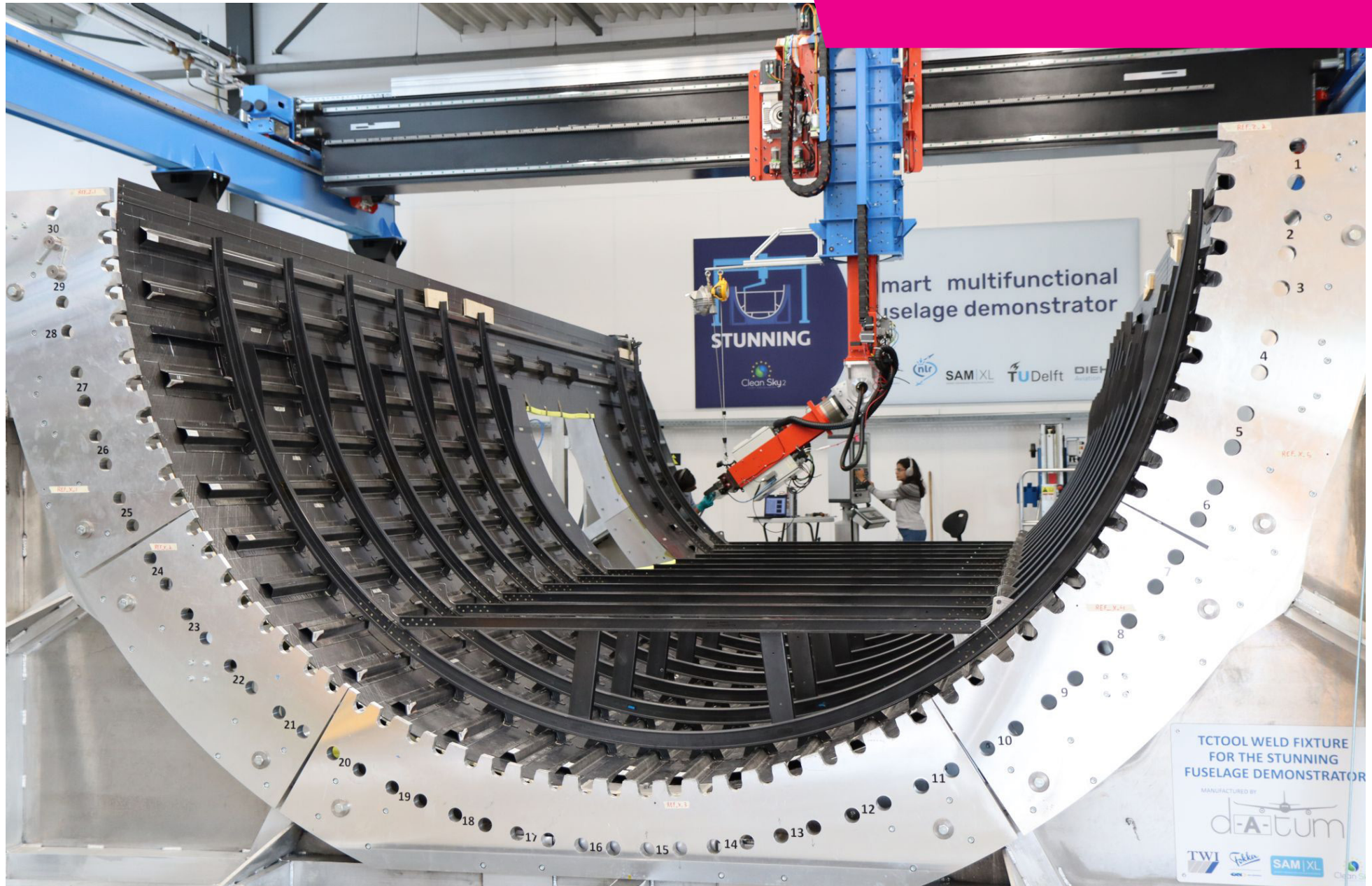




REALISIERUNGEN

LINEARE SYSTEME





REALISIERUNGEN

LINEARE SYSTEME





KK-MODULES

LINEARE KK-MODULE ALLGEMEINE INFORMATIONEN

Die linearen KK-Module von Vansichen bestehen aus einem Stahlprofil mit zwei HIWIN-Linearführungsschienen.

ES GIBT 3 ANTRIEBSARTEN

- ☞ KK-HD: Drehbarer Kugelgewindetrieb mit Führungsmutter von HIWIN.
- ☞ KK-RP: Zahnstange und Ritzel von ATLANTA.
- ☞ KK-BD: HTD-Zahnriemen.

EINBAULAGE

Nach Bedarf. Die maximale Teillelänge beträgt 12.000 mm. Das Verbinden mehrerer Teile ist möglich. Die maximale Länge des KK-HD ist auf 6000 mm begrenzt.

WAGENHALTERUNG

In der Standardausführung ist der Wagen mit 4 Laufwagen abgestützt. Bei längeren Wagen kann die Anzahl der Laufwagen erhöht werden.

SCHMIERUNG

- ☞ Führungsschienen mit einem Schmiernippel auf den Laufwagen.
- ☞ Kugelumlaufspindel mit Schmiernippel an der Führungsmutter.
- ☞ Zahnstange und Ritzel mit einem Filzzahnrad.
- ☞ Der Zahnriemen ist wartungsfrei.

ANDERE MÖGLICHKEITEN (AUF ANFRAGE)

KK-HD

- ☞ Hochpräzise Kugelumlaufspindel.
- ☞ Die Kugelumlaufspindel ist mit einem Faltenbalg geschützt.
- ☞ Verstärkte Lager für höhere Axiallasten.
- ☞ Adapter und Kupplung für Motor/Getriebe.

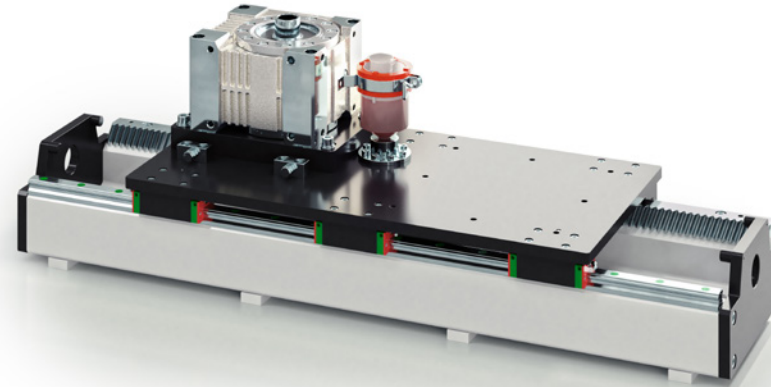
KK-RP

- ☞ Hochpräzise Zahnstangen und Ritzel.
- ☞ Andere Arten von Zahnstangen und Ritzeln lassen andere Kräfte zu.
- ☞ Adapter und Kupplung für Motor.

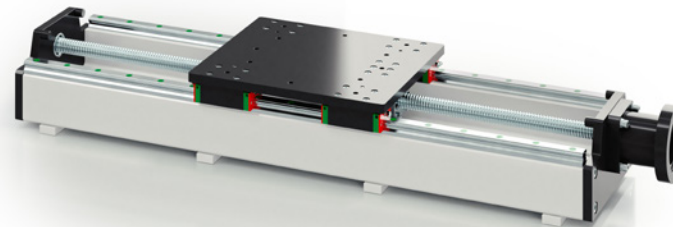
KK-BD

- ☞ Adapter und Kupplung für Getriebe.
- ☞ Spezielle Riemen für spezielle Umgebungen.

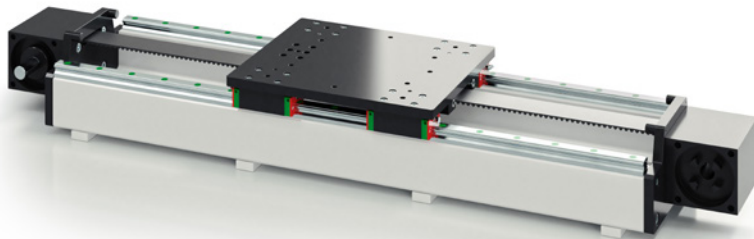
KK-MODULE



KK-RP

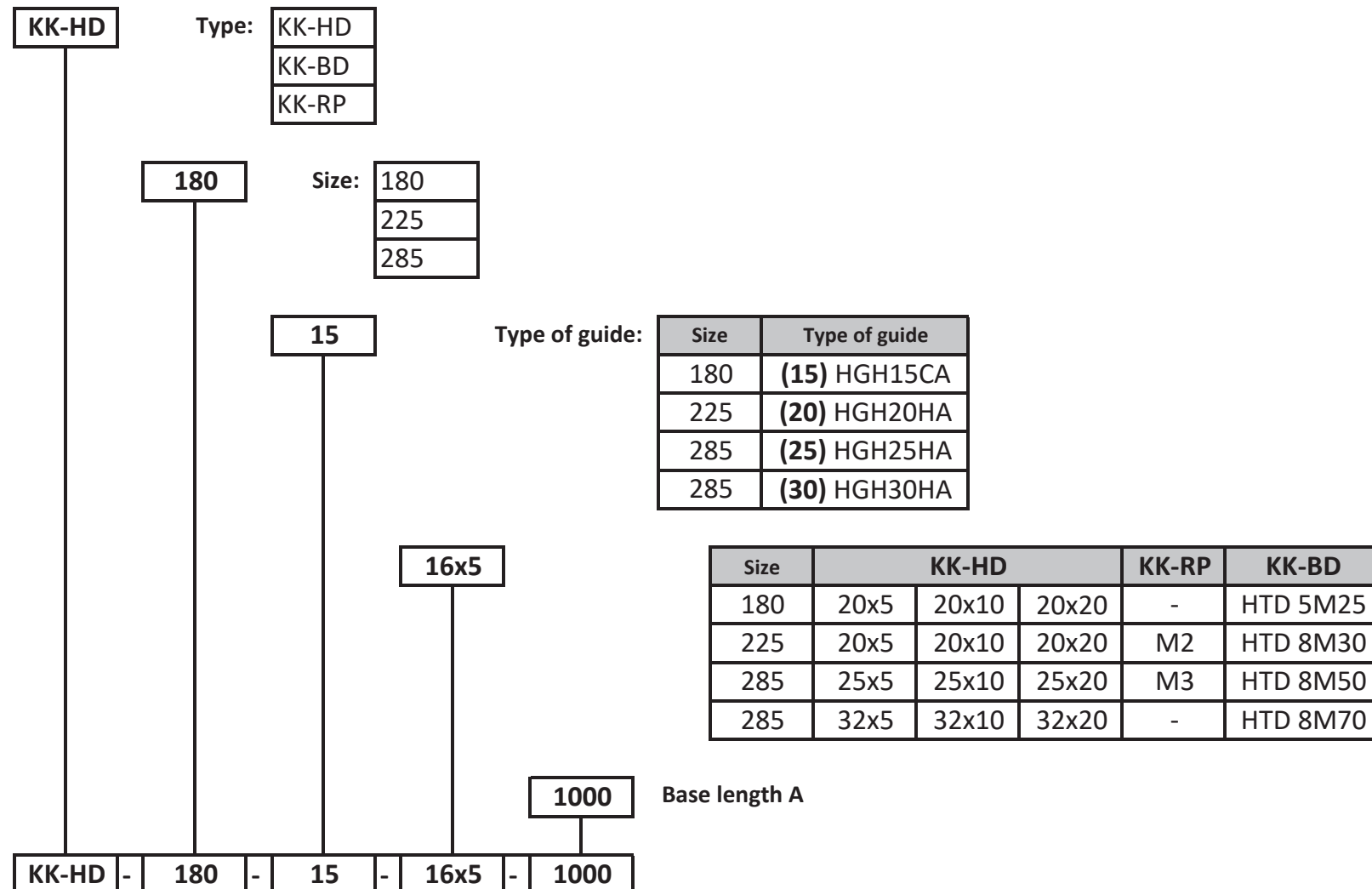


KK-HD

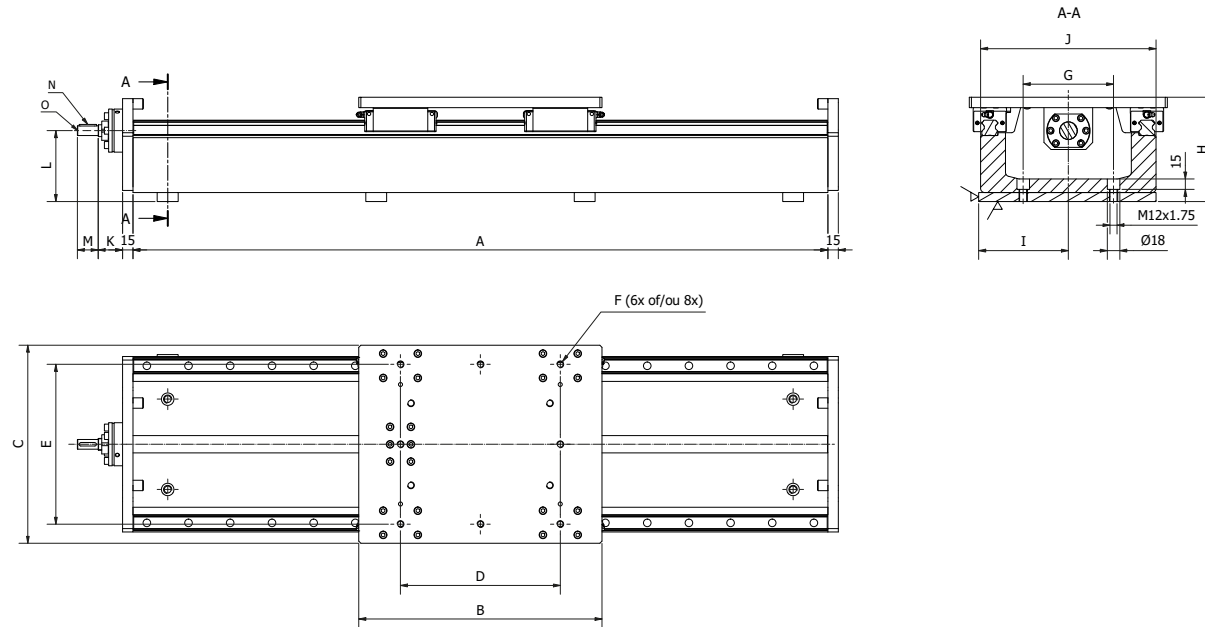


KK-BD

BESTELLCODE



KK-HD

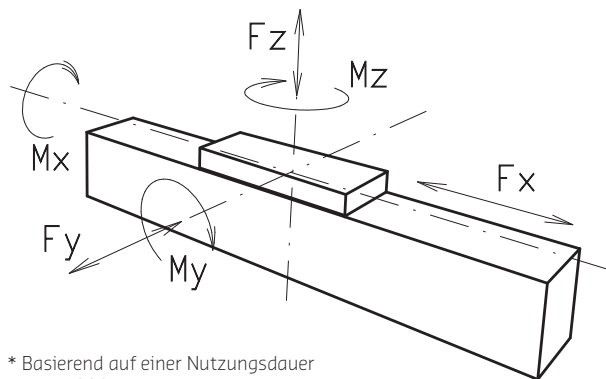


	Basislänge A [mm] *	B	C	D	E	F	G	H	I $\pm 0,05$	J	K	L	M	Astap**		Basisgewicht	Gewicht pro 100 mm
														N Spline	O (øh6)		
KK-HD-180-15	250	220	180	140	140	M10	60	106	81	157,2	30	58	25	3 x 3 x 20	10	19,5 kg	4,1 kg
KK-HD-225-20	315	285	225	180	180	M10	100	118	103	201,5	30	70	25	3 x 3 x 20	10	35 kg	6,0 kg
KK-HD-285-25	380	350	285	230	230	M10	130	150	129	252,5	35	102	30	5 x 5 x 25	14	61,4 kg	9,1 kg
KK-HD-285-30	395	365	285	230	230	M10	130	155	129	252,5	38	100	30	5 x 5 x 25	14	67,5 kg	9,6 kg

* Die Basislänge A ist die Profillänge mit der Hublänge 0 mm

** VSL-Standard, bei Bestellung zusammen mit der Kupplung und dem Motoradapter an den Motortyp anpassbar

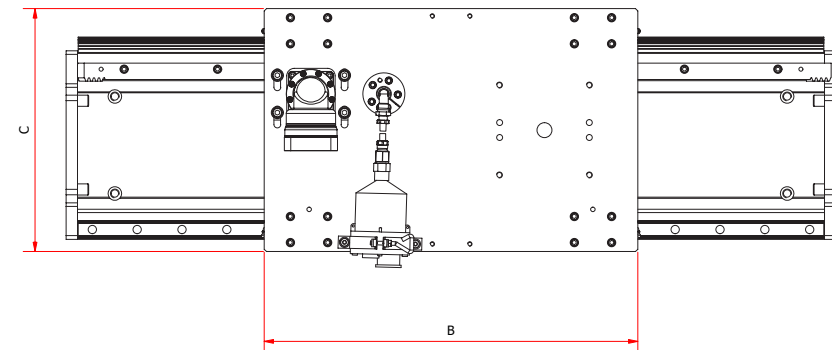
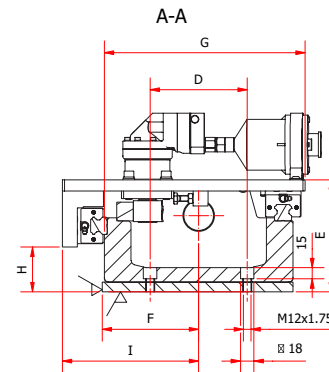
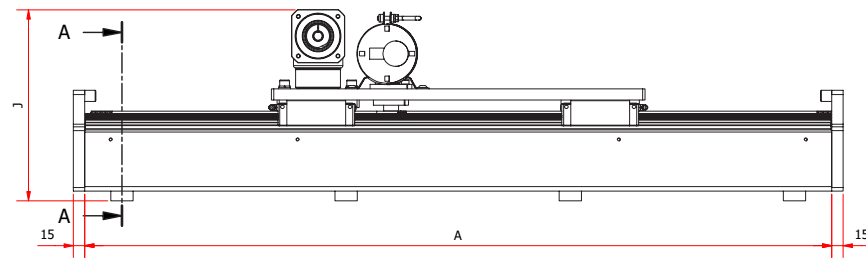
KK-HD- KRÄFTE UND MOMENTE



* Basierend auf einer Nutzungsdauer von 5.000 km

Baugröße	KK-HD-180-15			KK-HD-225-20			KK-HD-285-25			KK-HD-285-30		
Durchmesser der Kugelumlaufspindel	20			20			25			32		
Geschwindigkeit	5	10	20	5	10	20	5	10	25	5	10	20
Dyn. Tragzahl [N] Kugelumlaufspindel	16.400	12.100	8.400	16.400	12.100	8.400	18.200	18.100	9.300	29.200	33.000	20.900
Dyn. Tragzahl [N] Lager	18.600			18.600			18.800			26.000		
Profilführungsgröße	15			20			25			30		
F _y [N]*	6.330			14.075			18.000			25.000		
F _z [N]*	12.660			28.150			36.000			50.000		
M _x [Nm]*	850			2.500			4.000			5.500		
M _y [Nm]*	850			2.500			4.000			5.500		
M _z [Nm]*	850			2.500			4.000			5.500		
Verwenden Sie die nachstehende Formel für die auf das Linearmodul wirkenden Kräfte und Momente												
<div><div>Tabellenwert</div><div><div>$\frac{F_y}{F_{y_{dyn}}} + \frac{F_z}{F_{z_{dyn}}} + \frac{M_x}{M_{x_{dyn}}} + \frac{M_y}{M_{y_{dyn}}} + \frac{M_z}{M_{z_{dyn}}} \leq 1$</div></div></div>												
Tatsächliche Belastung												
Massenträgheitsmoment des Basisprofils												
I _x [mm ⁴]	149,04 x 10 ⁵			343,02 x 10 ⁵			860,54 x 10 ⁵			860,54 x 10 ⁵		
I _y [mm ⁴]	15,03 x 10 ⁵			27 x 10 ⁵			72,15 x 10 ⁵			72,15 x 10 ⁵		
E [N/mm ²]	210.000			210.000			210.000			210.000		

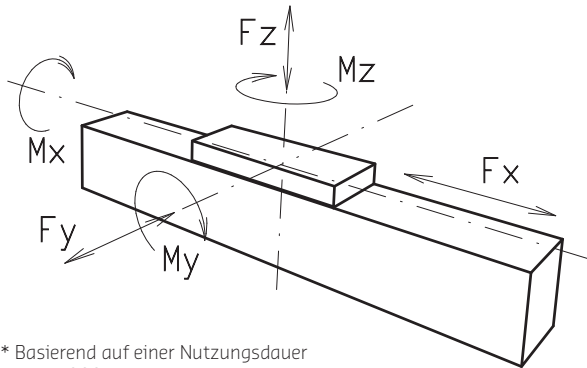
KK-RP- ABMESSUNGEN



	Basislänge A [mm] *	B	C	D	E	F ± 0,05	G	H	I	J	Basisgewicht	Gewicht pro 100 mm
KK-RP-225-20	530	500	260	100	118	103	213	43	147,5	224	64,5 kg	6,1 kg
KK-RP-285-25	530	500	325	130	150	129	269	60	182,5	256	105,5 kg	15,1 kg

* Die Basislänge A ist die Profillänge mit der Hublänge 0 mm

KK-RP- KRÄFTE UND MOMENTE

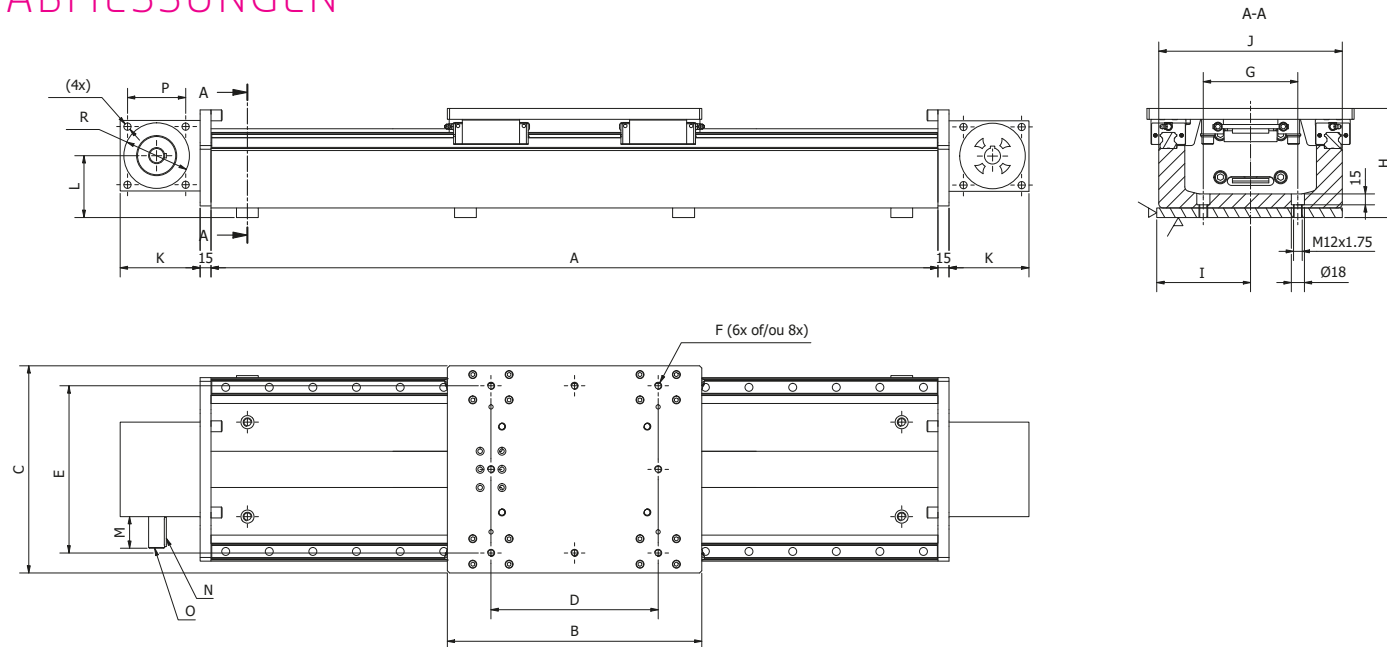


* Basierend auf einer Nutzungsdauer von 5.000 km

Profilgröße	KK-RP-225-20	KK-RP-285-25
Getriebetyp	PAIIR 060	PAIIR 060
Modul	M2	M2
Typ Zahnstange und Ritzel	Zahnstange: Q8, gehärtet Ritzel: Q6, 20 Zähne, einsatzgehärteter Stahl	
F _x [N]**	825	825
Profilführungsgröße	20	25
F _y [N]*	14.090	18.125
F _z [N]*	28.180	36.250
M _x [Nm]*	3.590	4.600
M _y [Nm]*	7.745	10.000
M _z [Nm]*	7.745	10.000
Verwenden Sie die nachstehende Formel für die auf das Linearmodul wirkenden Kräfte und Momente		
Tabellenwert	$\frac{F_y}{F_{dyn}} + \frac{F_z}{F_{dyn}} + \frac{M_x}{M_{dyn}} + \frac{M_y}{M_{dyn}} + \frac{M_z}{M_{dyn}} \leq 1$	
Tatsächliche Belastung		
Massenträgheitsmoment des Basisprofils		
I _x [mm ⁴]	343,02 x 10 ⁵	860,54 x 10 ⁵
I _y [mm ⁴]	27 x 10 ⁵	72,15 x 10 ⁵
E [N/mm ²]	210.000	210.000

** Zahnstange/Zahnrad ist nicht der begrenzende Belastungsfaktor bei einem KK

KK-BD- ABMESSUNGEN

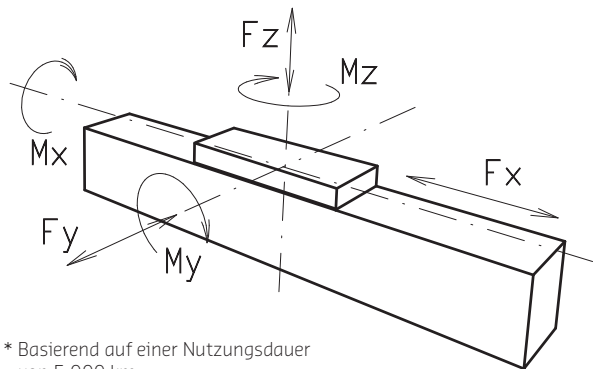


	Basislänge A [mm] *	B	C	D	E	F	G	H	I ± 0,05	J	K	L	M	Astop**		P	Q	R-0,05	Basisge- wicht	Gewicht pro 100 mm
														N Spline	O (øh6)					
KK-BD-180-15	250	220	180	140	140	M10	60	106	81	157,2	70	57,5	34	5 x 5 x 28	14	42	M6	47	20,4 kg	4,0 kg
KK-BD-225-20	315	285	225	180	180	M10	100	118	103	201,5	95	61	43,5	6 x 6 x 40	10	60	M8	68	36,8 kg	5,8 kg
KK-BD-285-25	380	350	285	230	230	M10	130	150	129	252,5	110	85	43,5	6 x 6 x 40	14	80	M10	90	64,7 kg	8,7 kg
KK-BD-285-30	395	365	285	230	230	M10	130	155	129	252,5	110	90	43,5	8 x 7 x 50	14	80	M10	90	68,0 kg	9,0 kg

* Die Basislänge A ist die Profillänge mit der Hublänge 0 mm

** VSL-Standard: Bei der Bestellung kann die Position des Wellenzapfens angepasst oder durch eine Rotex-Klauenkupplung ersetzt werden.

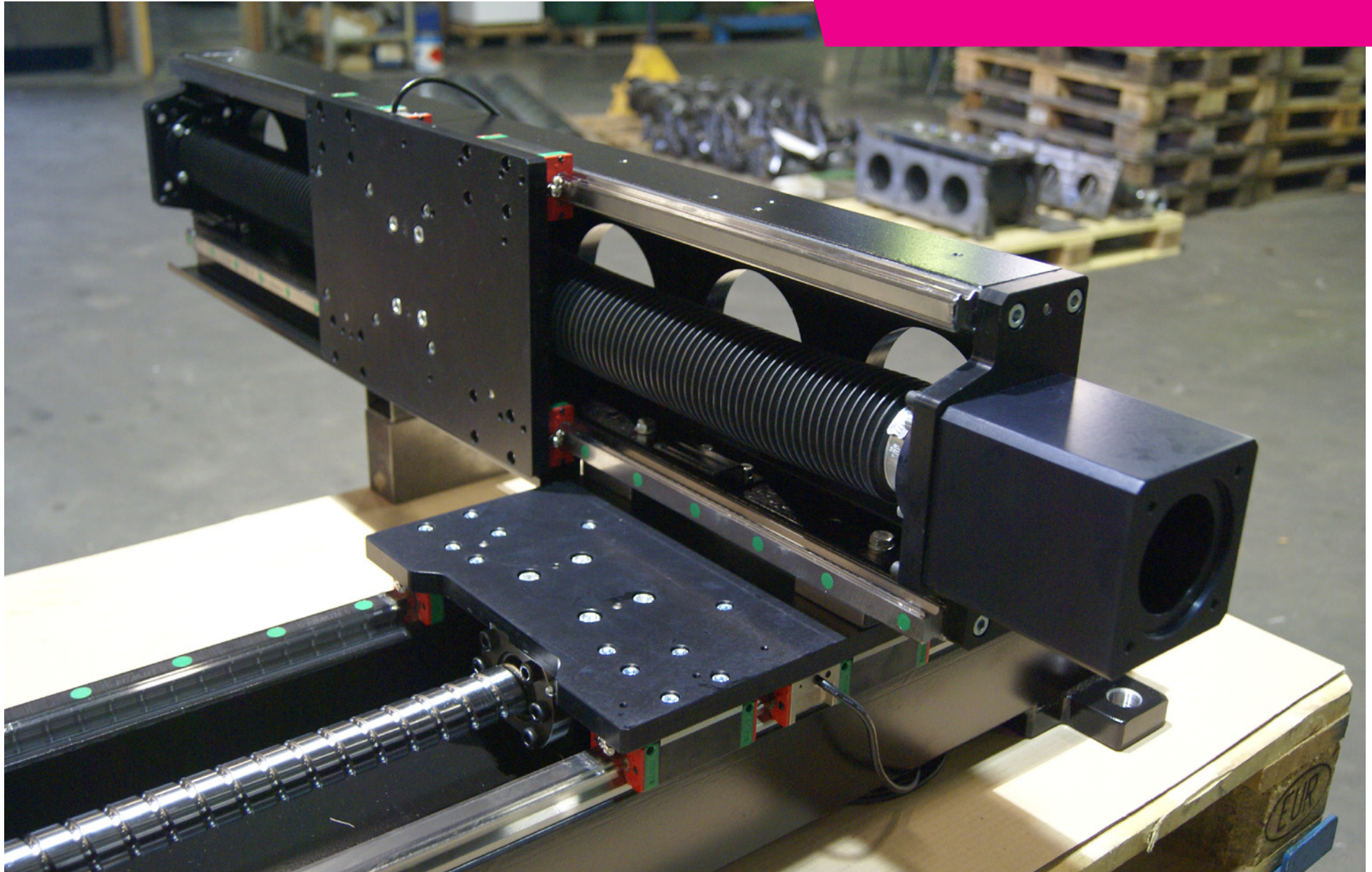
KK-BD- KRÄFTE UND MOMENTE



* Basierend auf einer Nutzungsdauer von 5.000 km

Profilgröße	KK-BD-180-15	KK-BD-225-20	KK-BD-285-25	KK-BD-285-30
Riementyp	HTD 5M25	HTD 8M30	HTD 8M50	HTD 8M70
Verdrängung pro Umdrehung Antriebswelle	130 mm/U	176 mm/U	224 mm/U	224 mm/U
F_x [N]	800	1.800	3.800	5.750
Profilführungsgröße	15	20	25	30
F_y [N]*	6.330	14.075	18.000	25.000
F_z [N]*	12.660	28.150	36.000	50.000
M_x [Nm]*	850	2500	4.000	5.500
M_y [Nm]*	850	2500	4.000	5.500
M_z [Nm]*	850	2500	4.000	5.500
Verwenden Sie die nachstehende Formel für die auf das Linearmodul wirkenden Kräfte und Momente				
Tabellenwert $\frac{F_y}{F_{y_{dyn}}} + \frac{F_z}{F_{z_{dyn}}} + \frac{M_x}{M_{x_{dyn}}} + \frac{M_y}{M_{y_{dyn}}} + \frac{M_z}{M_{z_{dyn}}} \leq 1$				
Tatsächliche Belastung				
Massenträgheitsmoment des Basisprofils				
I_x [mm ⁴]	$149,04 \times 10^5$	$343,02 \times 10^5$	$860,54 \times 10^5$	$860,54 \times 10^5$
I_y [mm ⁴]	$15,03 \times 10^5$	27×10^5	$72,15 \times 10^5$	$72,15 \times 10^5$
E [N/mm ²]	210.000	210.000	210.000	210.000

** Zahnstange/Zahnrad ist nicht der begrenzende Belastungsfaktor bei einem KK



REALISIERUNGEN

KK-MODULE

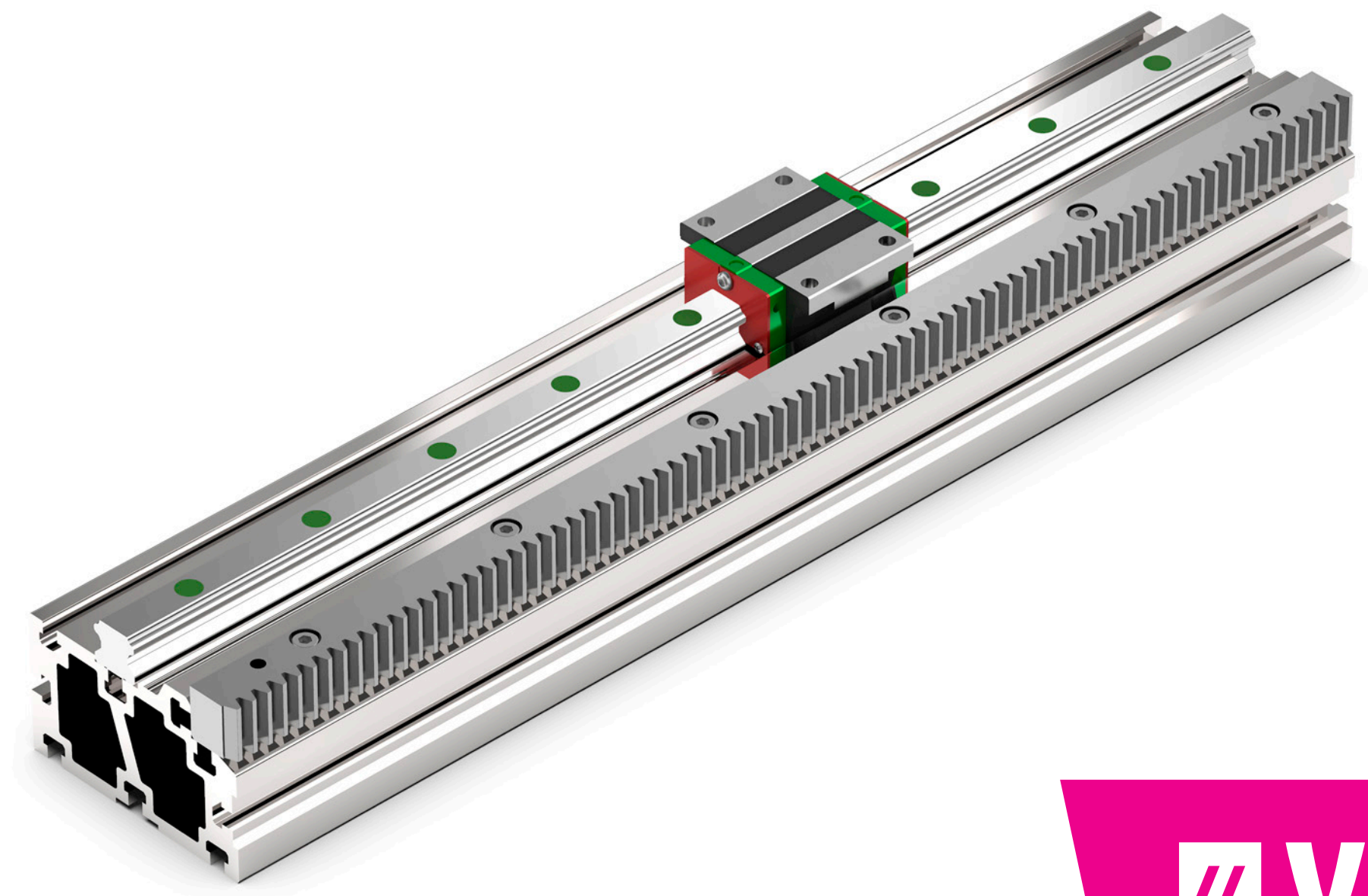






VAP

VAP

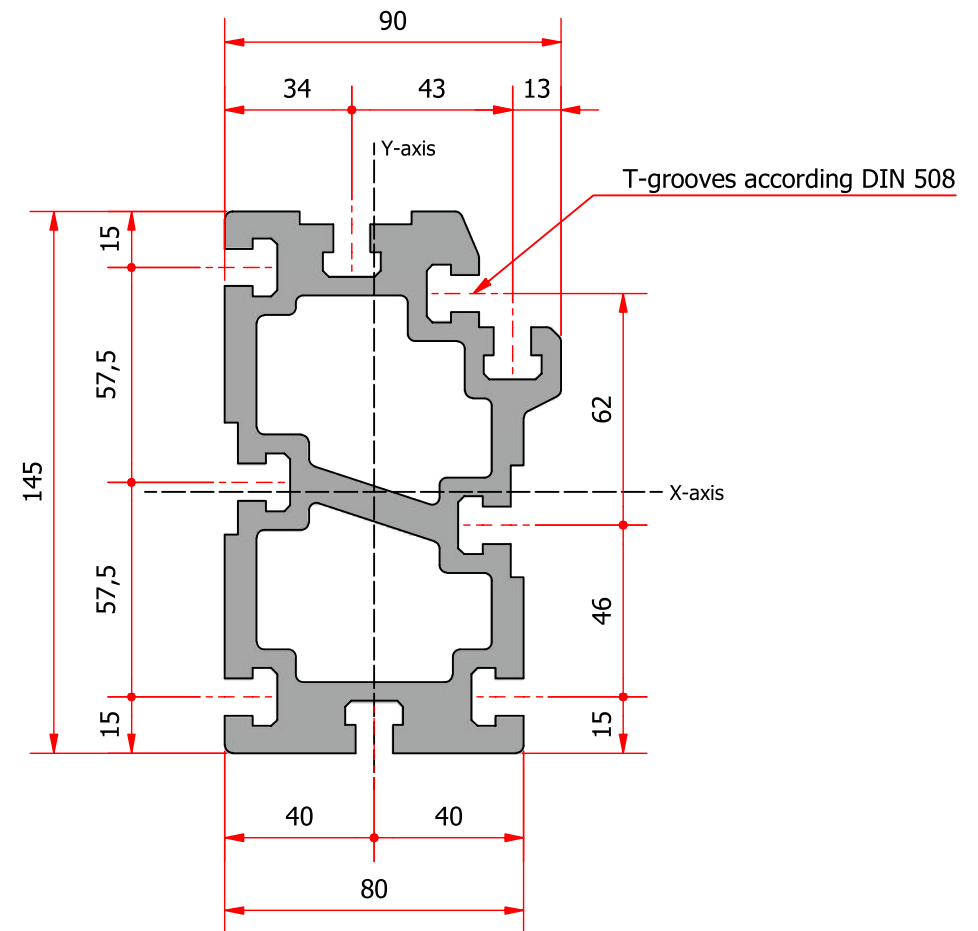


VAP

VAP
VANSICHEN ALUMINIUM PROFILE

DATENBLATT PROFIL VAP30

VAP30	
Gewicht	12,64 kg/Meter
Material	3.2315 - AlMgSi1
Geradheit	0,35 mm/Meter
Trägheitsmoment I_x	1.024,91 cm ⁴
Trägheitsmoment I_y	333,73 cm ⁴
Maximale Länge eines Stücks	7.000 mm (anschließbar)
Behandlung	Optional
T-Mutter	DIN 508 M8



BESTELL-/ANGEBOTSCODE

VAP30VA	Gesamtlänge in mm (bis zu 100 Meter).	Q HIWIN WAGEN X		ZAHNSTANGE	
VAP30VB		1	HGW30CCZOH	1	Geradverzahnte Zahnstange Modul 3 Q8
VAP30VC		2	HGW30HCZOH	2	Geradverzahnte Zahnstange Modul 3 Q10
VAP30HA		3	HGH30CAZOH	3	Schrägverzahnte Zahnstange Modul 3 Q8
VAP30HB		4.	HGH30HAZOH	4.	Schrägverzahnte Zahnstange Modul 3 Q10

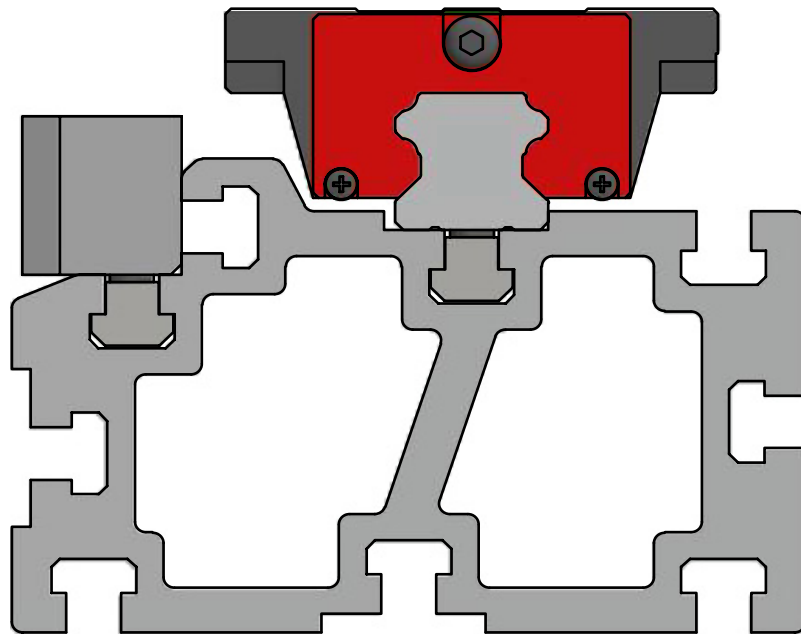
VAP	LÄNGE	MENGE x HIWIN-WAGEN	ZAHNSTANGE
VAP30VB	7000	8x1	1

Beispiel

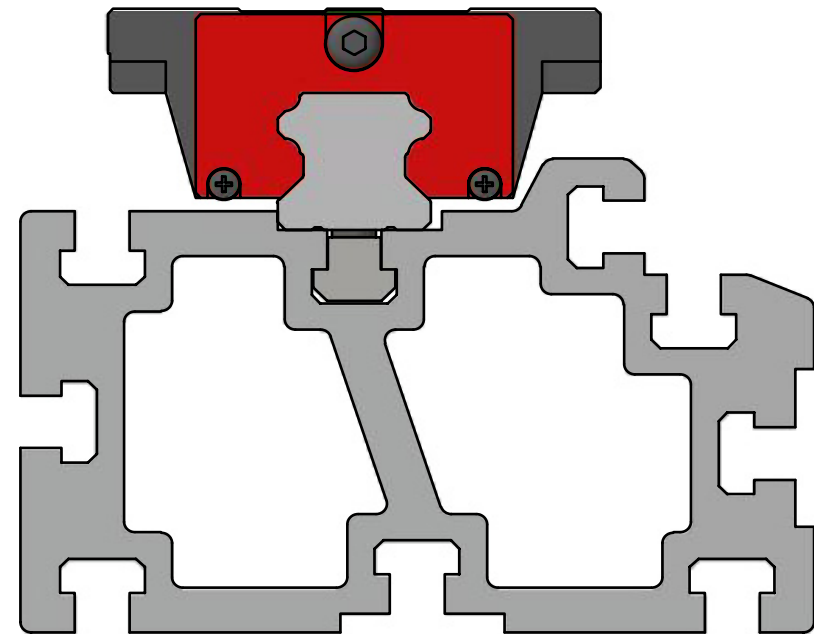
Wenn Sie Extras oder Optionen zu unserem Standardprofil wünschen, vermerken Sie dies bitte in Ihrem Angebot oder Ihrer Bestellung.

BAUGRUPPEN BESTEHEND AUS VAP30 MIT HIWIN-FÜHRUNGEN HGR30R UND ATLANTA-ZAHNSTANGEN M3

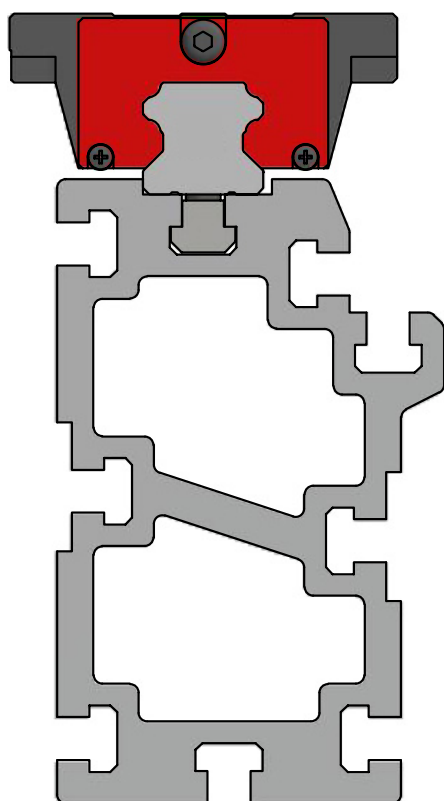
Das Profil VAP30 ist nur als montierte Einheit erhältlich.



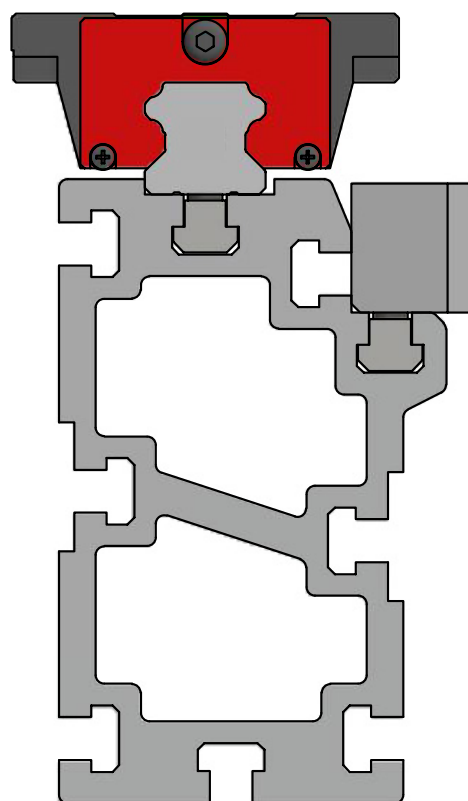
Horizontal – Einrichtung A
VAP30HA



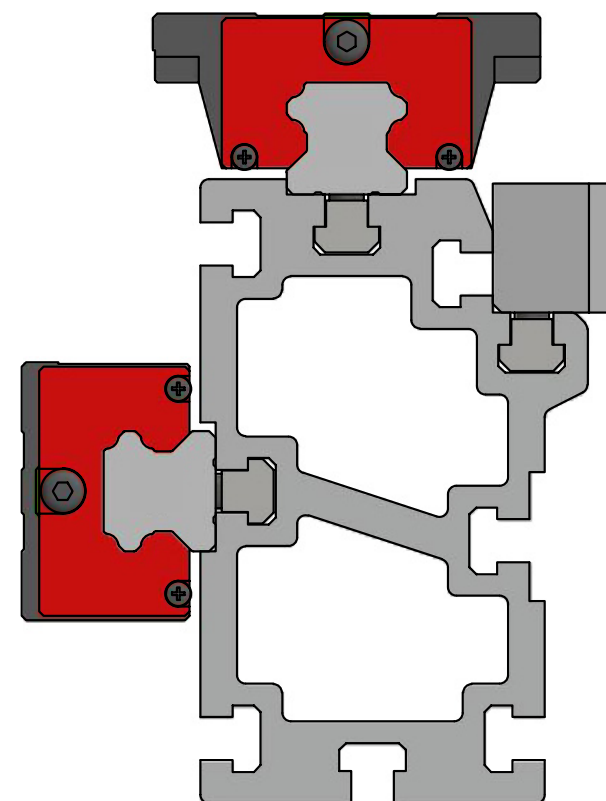
Horizontal – Einrichtung B
VAP30HB



Vertikal – Einstellung A
VAP30VA



Vertikal – Einrichtung B
VAP30VB



Vertikal – Einrichtung C
VAP30VC

EXTRAS

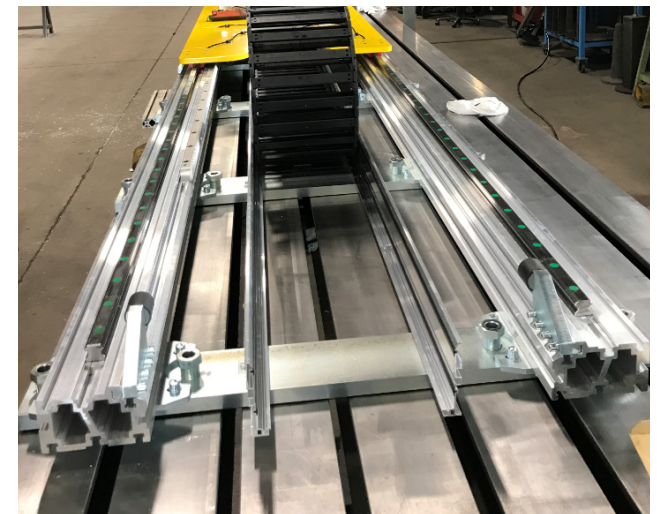
- /// DIN 508 M8 T-Nut (T-Nutenstein) zur Montage verfügbar (je 50 Stück)
- /// Ritzel
 - Geradzahnsystem: M3
 - Schrägzahnsystem: M3
- /// Montageblöcke BC 03003

OPTIONEN AUF ANFRAGE

- /// Anschlagpuffer
- /// Verbindungselemente zwischen 2 parallelen Profilen
- /// Oberflächenbehandlungen
 - Eloxalbeschichtung des Aluminiumprofils
- /// Beschichtung der HIWIN-Schienen: CZS oder CTS
- /// Gerade verzahnte Zahnstange oder schräg verzahnte Zahnstange (M3)
 - Beschichtung auf Anfrage
- /// Führungsschienen und Zahnstangen anderer Marken auf Anfrage



VAP30HA



VAP30HB



PCG

PCG - PNEUMATIC CYLINDER GUIDEWAY ECG - ELEKTRISCHE ZYLINDERFÜHRUNG

ALLGEMEINE INFORMATIONEN

Die kompakte PCG/ECG-Einheit bietet eine robuste Führung für pneumatische und elektrische Stellantriebe, gemäß der Norm ISO 15552.

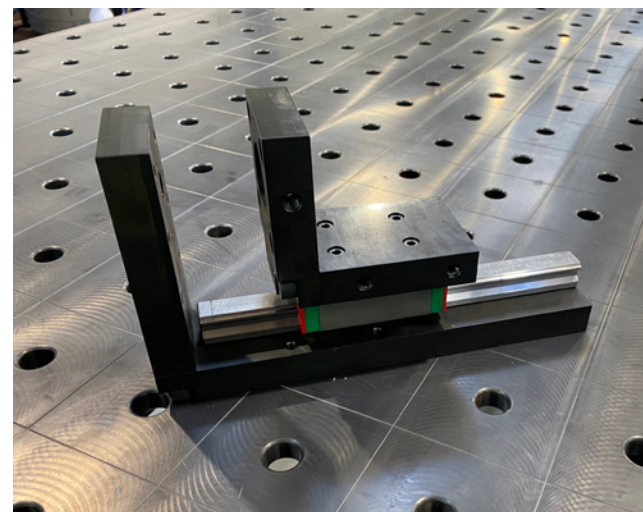
Die Einheiten wurden auf der Grundlage von Standardabmessungen entwickelt und sind in den Bohrungsgrößen 32 bis 63 mit einer maximalen Hublänge von 500 mm erhältlich. Weitere Informationen und Hublängen sind auf Anfrage erhältlich.

MERKMALE

- /// Hohe Tragfähigkeit
- /// Hohe Steifigkeit bei kompakten Abmessungen
- /// Einfache Montage und Wartung
- /// Lange Nutzungsdauer
- /// Kompatible Elemente
- /// Stellantriebe sind nicht enthalten



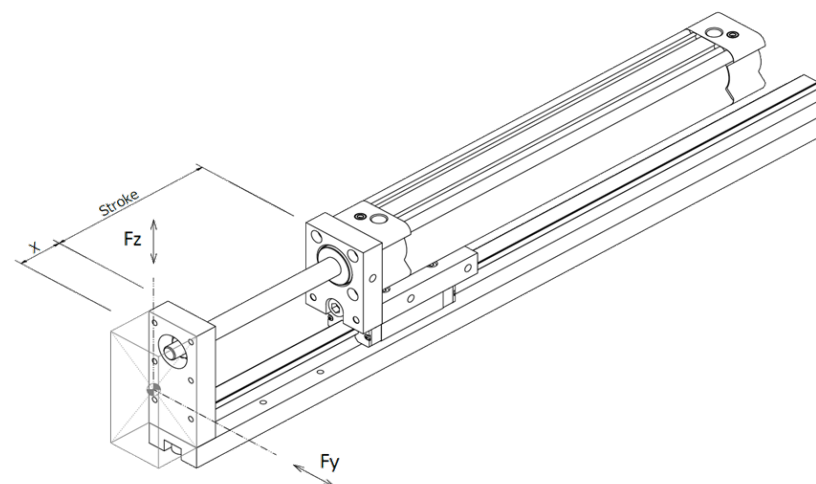
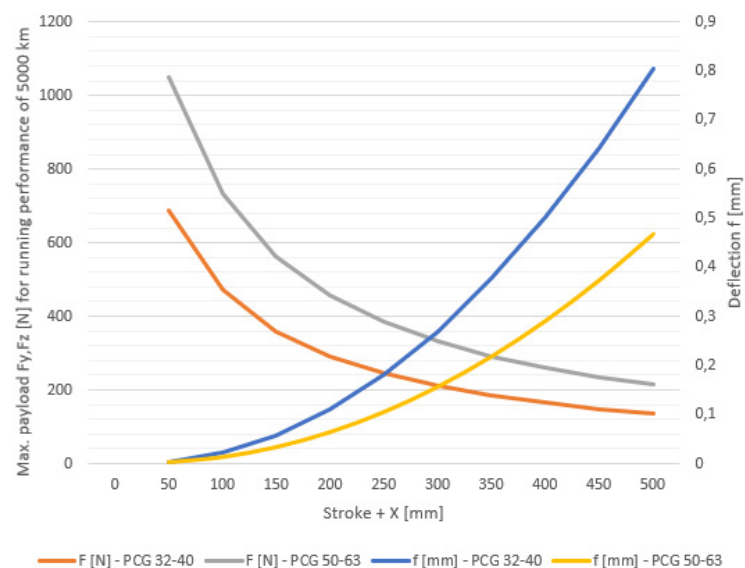
FÜHRUNG FÜR ELEKTROZYLINDER



FÜHRUNG FÜR PNEUMATIKZYLINDER

KRÄFTE

VANSICHEN PCG/ECG VS. KUGELGELAGERTE FÜHRUNGSEINHEIT

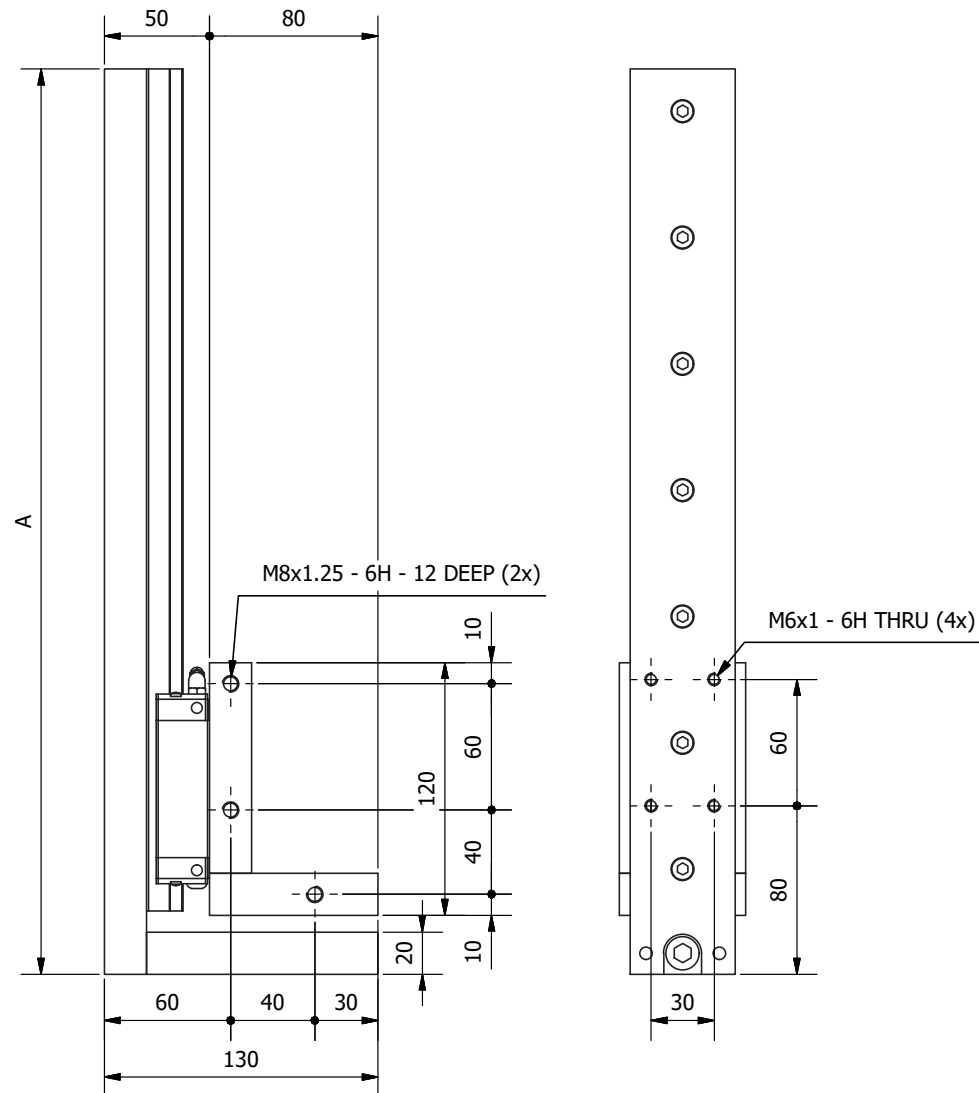
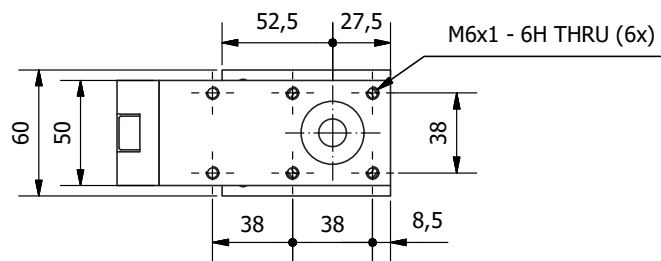


BESTELLNUMMER

PCG/ECG	Zylinder		Führungstyp		Hublänge	
	(32) Zylinder Ø32 mm		(20) HGH20HA		(I) Max. 125 mm	
	(40) Zylinder Ø40 mm				(II) Max. 250 mm	
	(50) Zylinder Ø50 mm		(25) HGH25HA			
	(63) Zylinder Ø63 mm					
PCG/ECG	-	32	-	20	-	I

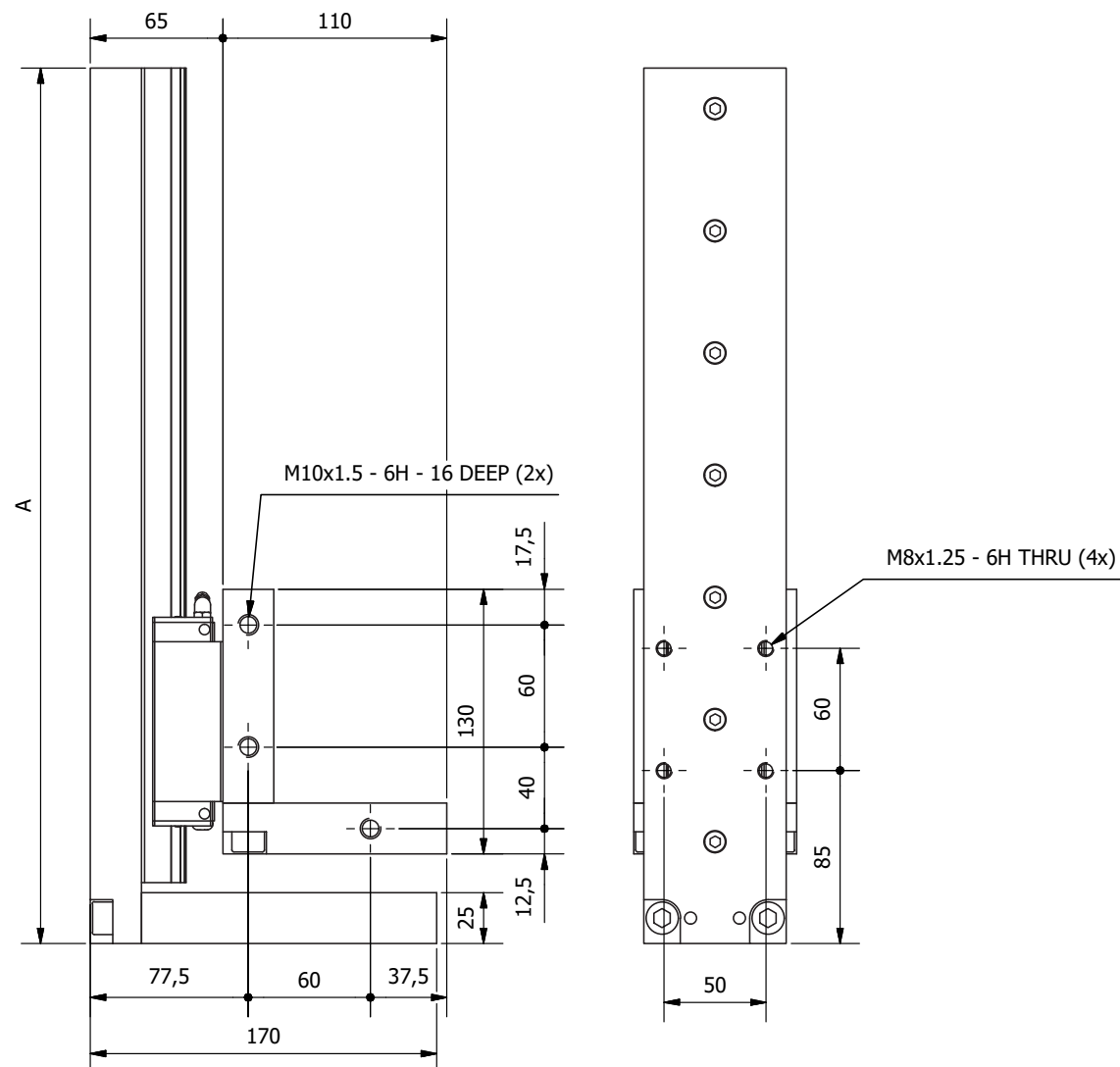
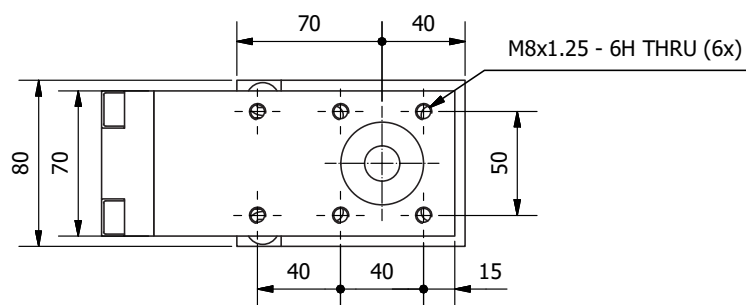
ABMESSUNGEN PCG/ECG 32-40

		A
PCG/ECG-32-20-I	PCG/ECG-40-20-I	260
PCG/ECG-32-20-II	PCG/ECG-40-20-II	430
PCG/ECG-32-20-III	PCG/ECG-40-20-III	670

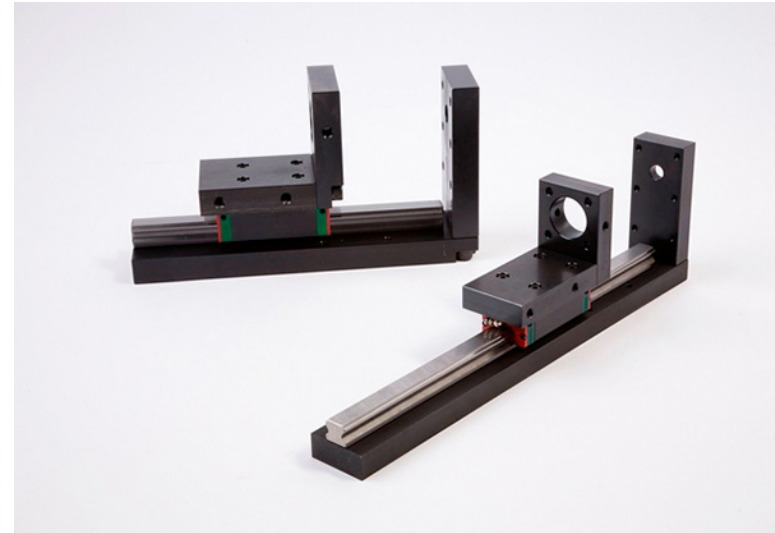
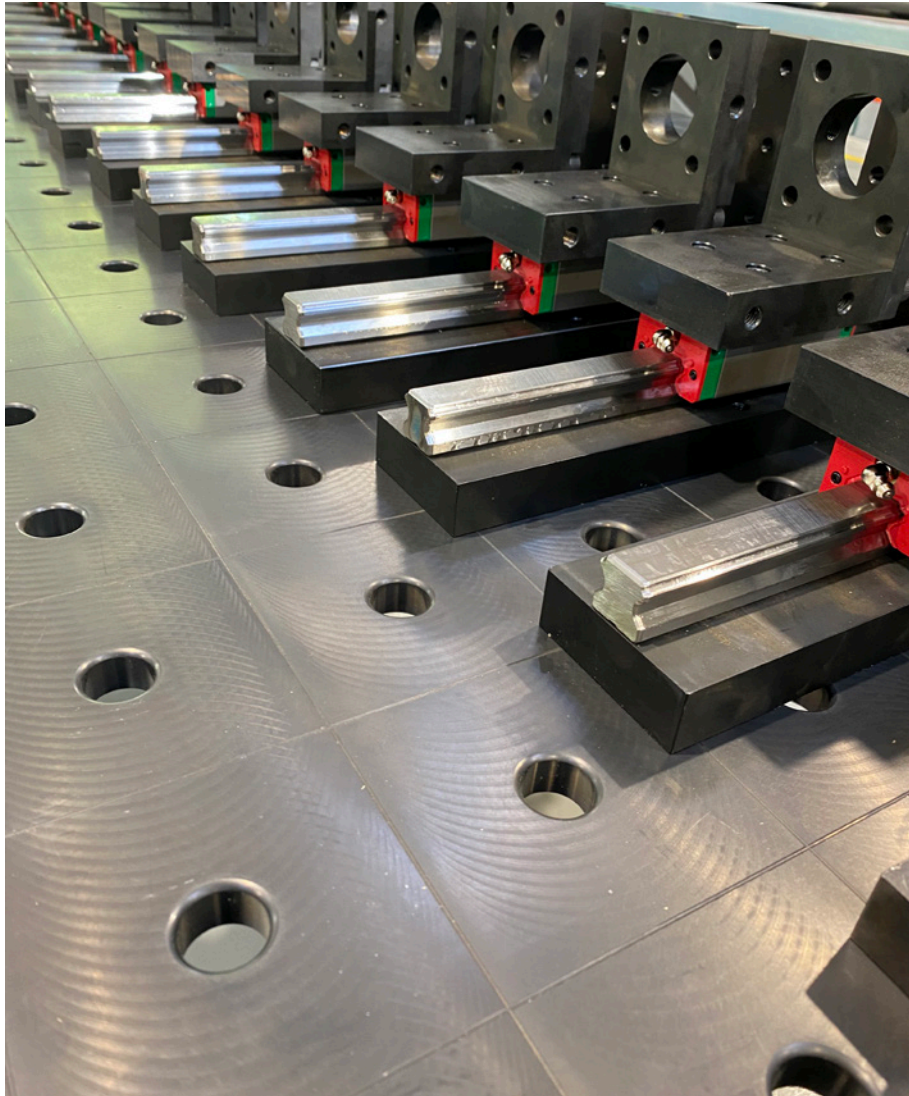


ABMESSUNGEN PCG/ECG 50-63

		A
PCG/ECG-50-25-I	PCG/ECG-63-25-I	310
PCG/ECG-50-25-II	PCG/ECG-63-25-II	430
PCG/ECG-50-25-III	PCG/ECG-63-25-III	670

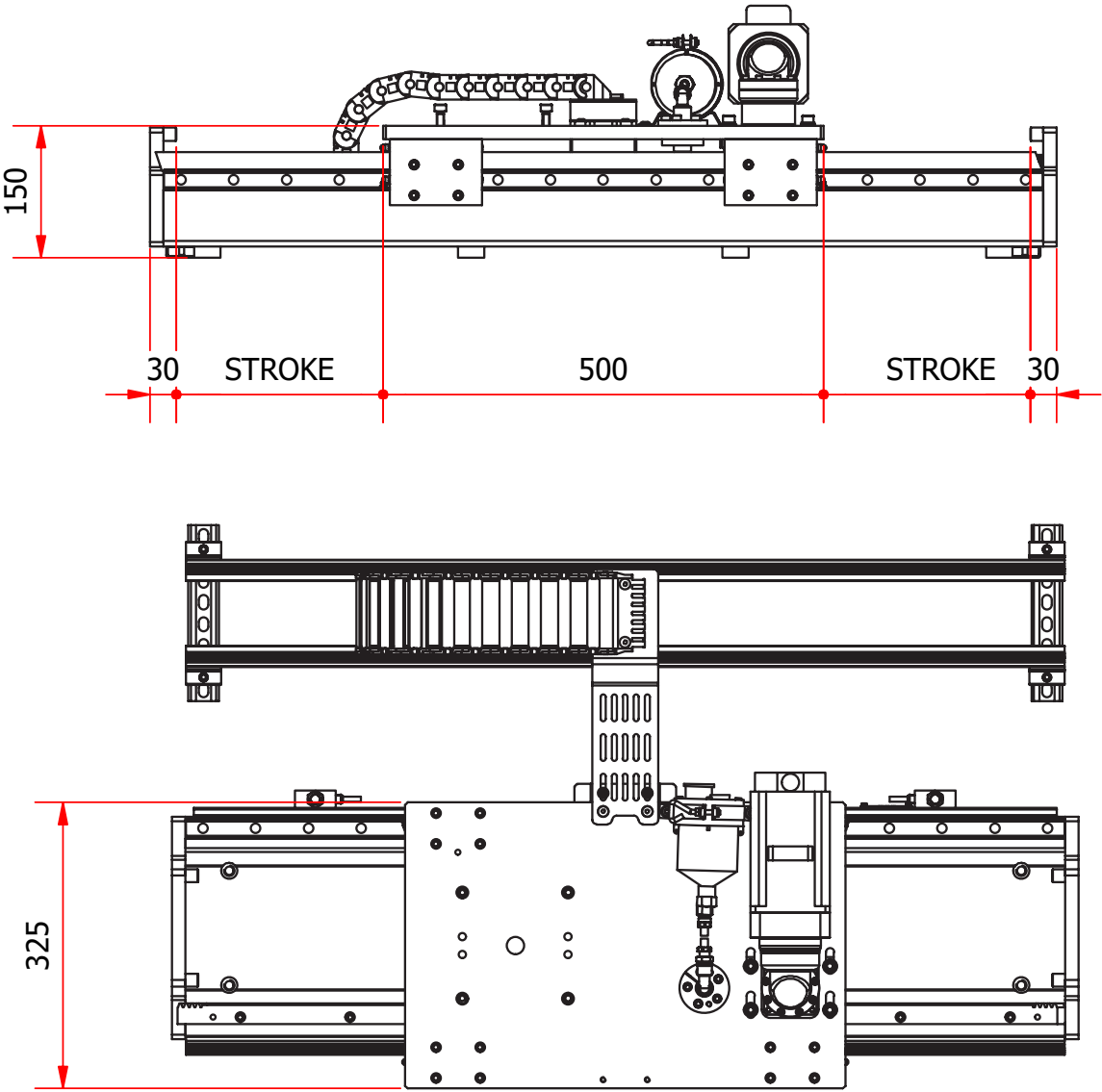


REALISIERUNGEN

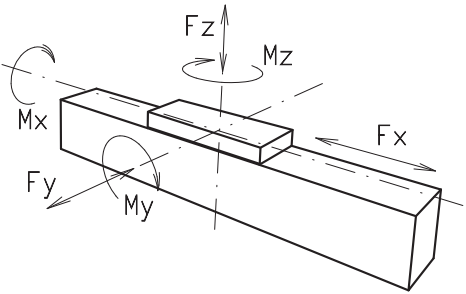




TRANSFEREIN- HEITEN



Transfereinheit FT25



Getriebetyp	AFR075
Modul	M3
Typ Zahnstange und Ritzel	Zahnstange: Q8, gehärtet Ritzel: Q6, 18 Zähne, einsatzgehärteter Stahl
F _x [N]**	3.075
Profilführungsgröße	25
F _y [N]*	18.125
F _z [N]*	36.250
M _x [Nm]*	4.600
M _y [Nm]*	10.000
M _z [Nm]*	10.000

Verwenden Sie die nachstehende Formel für die auf das Linearmodul wirkenden Kräfte und Momente

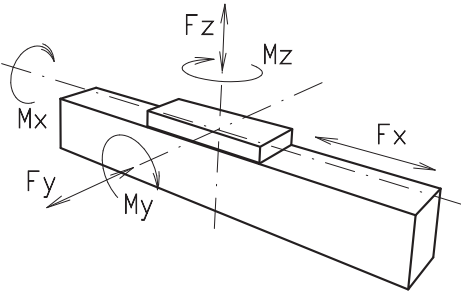
Tabellenwert $\frac{F_y}{F_{y_{dyn}}} + \frac{F_z}{F_{z_{dyn}}} + \frac{M_x}{M_{x_{dyn}}} + \frac{M_y}{M_{y_{dyn}}} + \frac{M_z}{M_{z_{dyn}}} \leq 1$

Tatsächliche Belastung

* Basierend auf einer Nutzungsdauer von 5.000 km

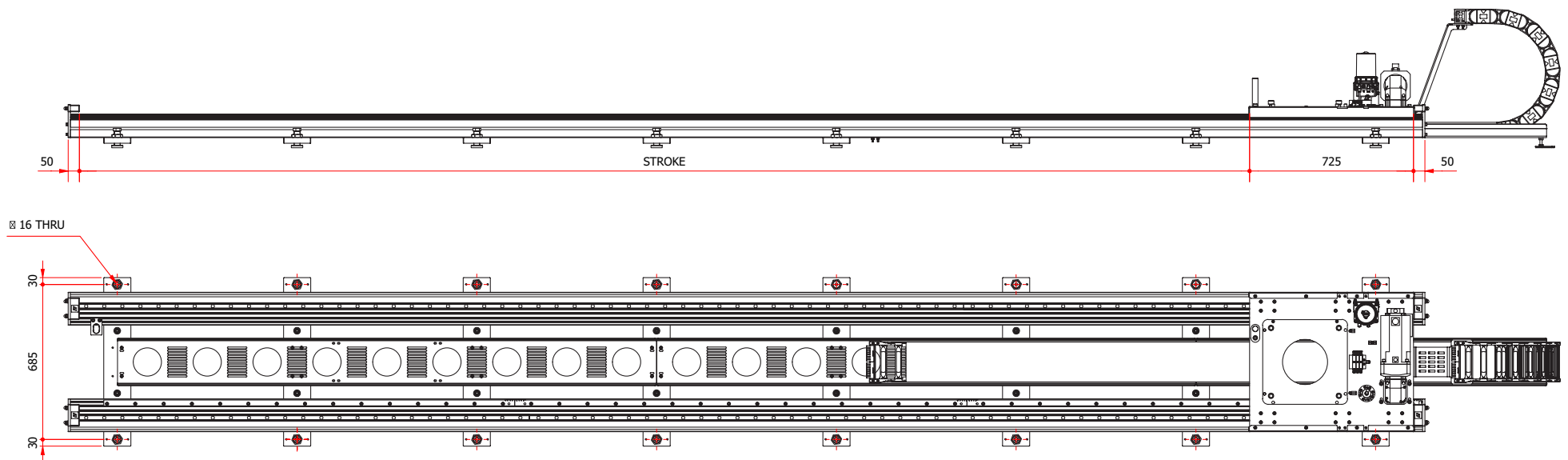
** Zahnstange/Zahnrad ist nicht der begrenzende Belastungsfaktor.

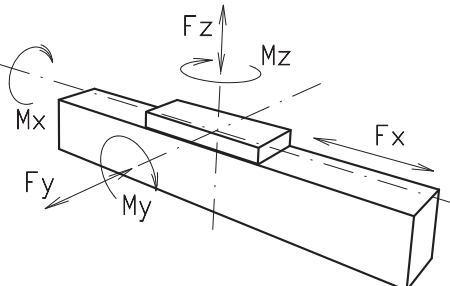
Transfereinheit FT30-AL

	Getriebetyp	ABR90	Fz [N]*	75.500
	Modul	M3	Mx [Nm]*	17.150
	Typ Zahnstange und Ritzel	Zahnstange: Q8, gehärtet Ritzel: Q6, 20 Zähne, einsatzgehärteter Stahl	My [Nm]*	14.250
	Fx [N]**	2.425	Mz [Nm]*	14.250
	Profilführungsgröße	30	Verwenden Sie die nachstehende Formel für die auf das Linearmodul wirkenden Kräfte und Momente $\frac{F_y}{F_{y_{dyn}}} + \frac{F_z}{F_{z_{dyn}}} + \frac{M_x}{M_{x_{dyn}}} + \frac{M_y}{M_{y_{dyn}}} + \frac{M_z}{M_{z_{dyn}}} \leq 1$	
	Fy [N]*	37.750		

* Basierend auf einer Nutzungsdauer von 5.000 km

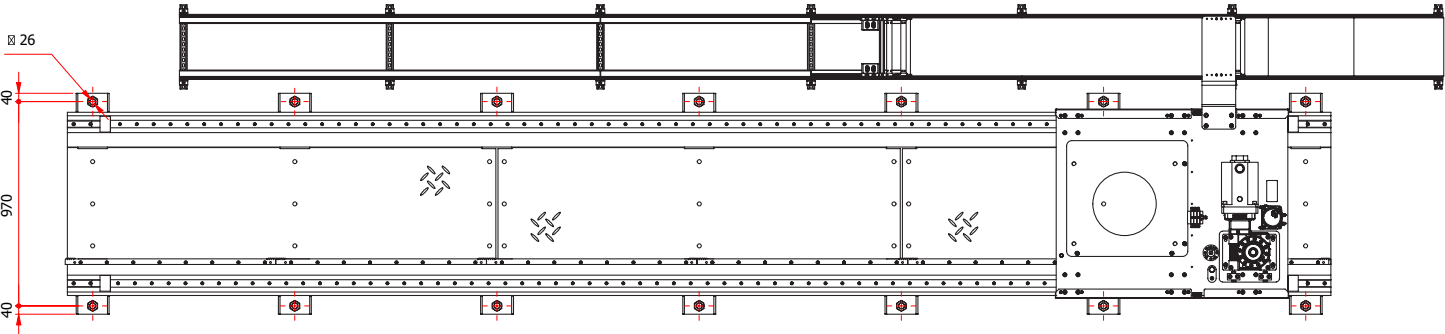
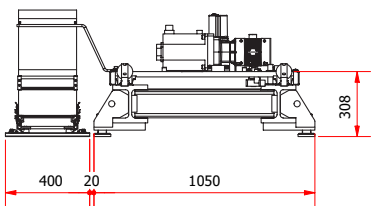
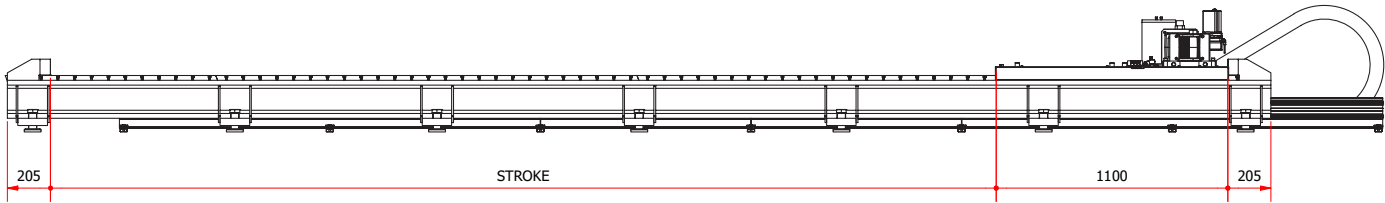
** Zahnstange/Zahnrad ist nicht der begrenzende Belastungsfaktor.



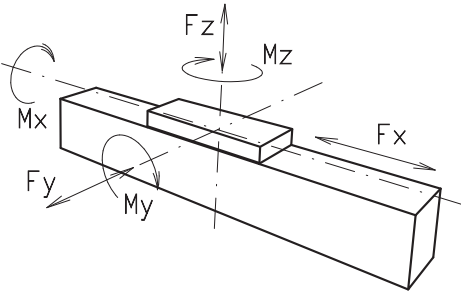


Transfereinheit FT35				
Getriebetyp	AFR140	Fz [N]*	100.500	
Modul	M3	Mx [Nm]*	38.050	
Typ Zahnstange und Ritzel	Zahnstange: Q8, gehärtet Ritzel: Q6, 22 Zähne, einsatzgehärteter Stahl	My [Nm]*	28.350	
Fx [N]**	10.500	Mz [Nm]*	28.350	
Profilführungsgröße	35	Verwenden Sie die nachstehende Formel für die auf das Linearmodul wirkenden Kräfte und Momente		
Fy [N]*	50.250	<div>Tabellenwert Tatsächliche Belastung</div> <div>$\frac{F_y}{F_{y_{dyn}}} + \frac{F_z}{F_{z_{dyn}}} + \frac{M_x}{M_{x_{dyn}}} + \frac{M_y}{M_{y_{dyn}}} + \frac{M_z}{M_{z_{dyn}}} \leq 1$</div>		

* Basierend auf einer Nutzungsdauer von 5.000 km
** Zahnstange/Zahnrad ist nicht der begrenzende Belastungsfaktor.

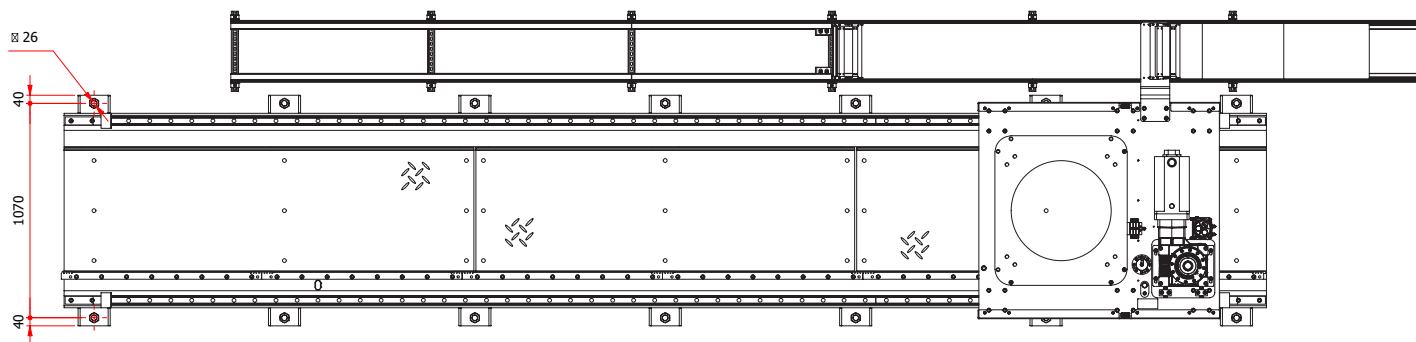
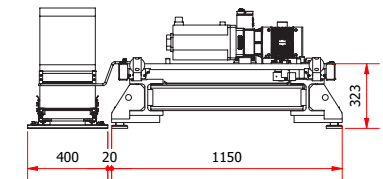
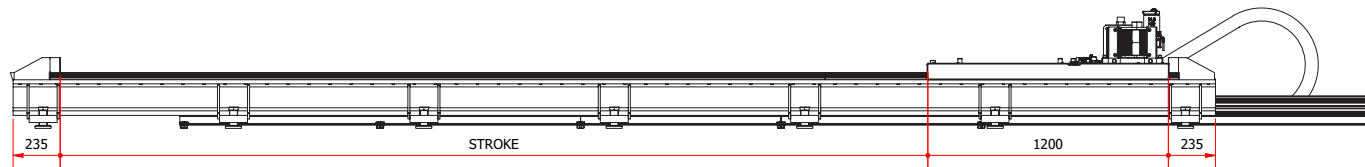


Transfereinheit FT45

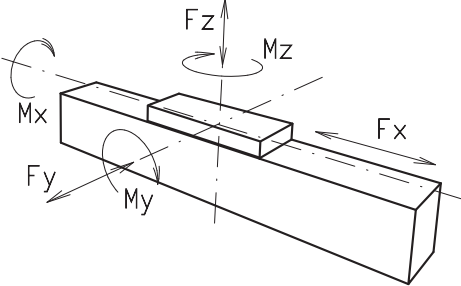
	Getriebetyp	AFR140	Fz [N]*	161.750
	Modul	M4	Mx [Nm]*	72.450
	Typ Zahnstange und Ritzel	Zahnstange: Q8, gehärtet Ritzel: Q6, 21 Zähne, einsatzgehärteter Stahl	My [Nm]*	55.050
	Fx [N]**	10.500	Mz [Nm]*	55.050
	Profilführungsgröße	45	Verwenden Sie die nachstehende Formel für die auf das Linearmodul wirkenden Kräfte und Momente $\frac{F_y}{F_{y_{dyn}}} + \frac{F_z}{F_{z_{dyn}}} + \frac{M_x}{M_{x_{dyn}}} + \frac{M_y}{M_{y_{dyn}}} + \frac{M_z}{M_{z_{dyn}}} \leq 1$	
	Fy [N]*	80.875		

* Basierend auf einer Nutzungsdauer von 5.000 km

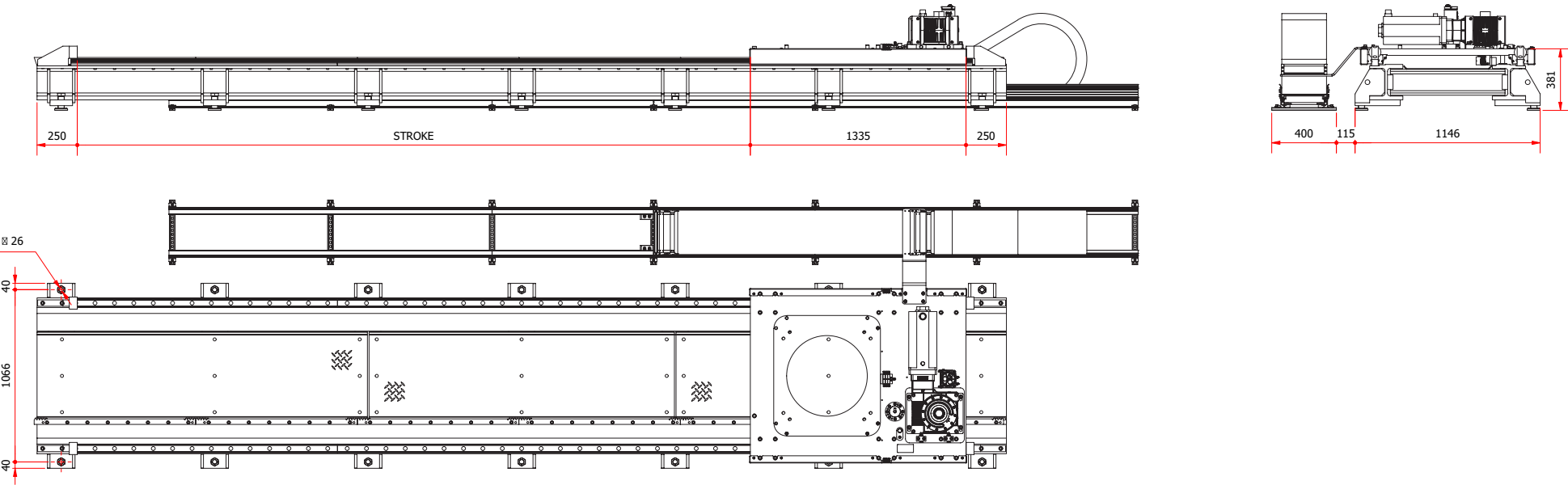
** Zahnstange/Zahnrad ist nicht der begrenzende Belastungsfaktor.



Transfereinheit FT55

	Getriebetyp	AFR180	Fz [N]*	239.000
	Modul	M5	Mx [Nm]*	107.550
	Typ Zahnstange und Ritzel	Zahnstange: Q8, gehärtet Ritzel: Q6, 24 Zähne, einsatzgehärteter Stahl	My [Nm]*	89.200
	Fx [N]**	13.500	Mz [Nm]*	89.200
	Profülführungsgröße	55	Verwenden Sie die nachstehende Formel für die auf das Linearmodul wirkenden Kräfte und Momente	
	Fy [N]*	119.500		

* Basierend auf einer Nutzungsdauer von 5.000 km
** Zahnstange/Zahnrad ist nicht der begrenzennde Belastungsfaktor.

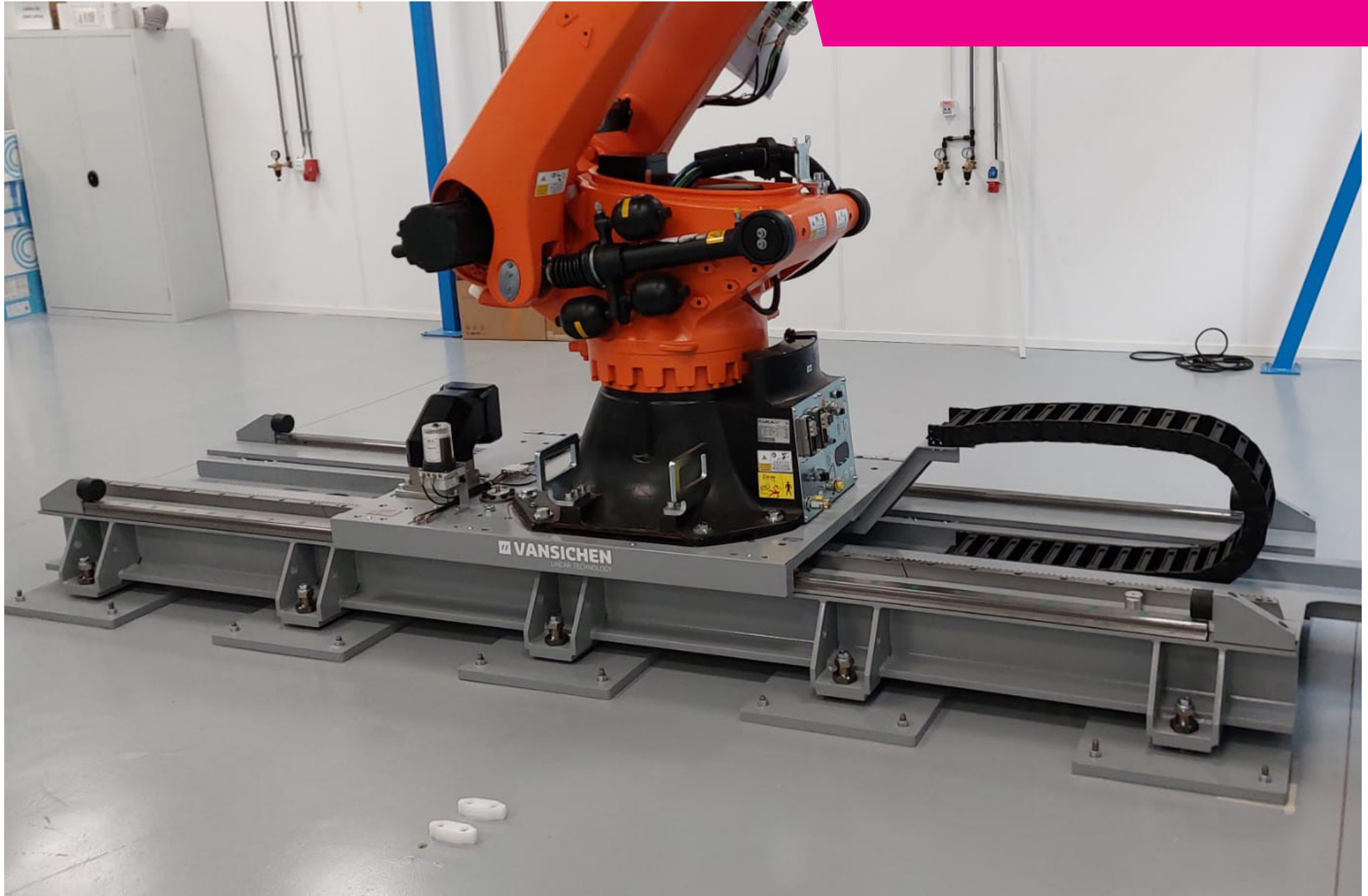






ENTDECKEN SIE MEHR
AUF UNSERER WEBSITE

ROBOTER- TRANSFER- EINHEITEN







REALISIERUNGEN

ROBOTER-TRANSFEREINHEITEN







POSITIONIERER

POSITIONIERER

Unser umfassendes Produktportfolio an Positionierern ermöglicht individuelle Lösungen für besondere Einsatzbedingungen, wie z. B. explosionsgefährdete Bereiche, Reinraumbedingungen, aggressive Materialien oder hohe Staubbelastung. Wirtschaftliche Konstruktion, effiziente Automatisierung und höchste Produktqualität müssen sich nicht widersprechen – ganz im Gegenteil! Bei all unseren Konzepten und kundenspezifischen Anwendungen legen wir den Schwerpunkt auf:

- „ Eigene und damit ausschließliche Konzipierung
- „ Modernste Anwendungen
- „ Professionelle Antriebsauslegungsberechnung
- „ Robuste und statisch bemessene Konstruktion
- „ Ausreichend dimensionierte Befestigung und Drehlager
- „ Robuste Adapterplatte nach Kundenspezifikation
- „ Alle unsere Produkte werden mit CE-konformer Dokumentation geliefert.
- „ Auf Wunsch erhalten Sie Zeichnungen im 2D- und 3D-Format sowie alle Beschreibungen und Wartungspläne.

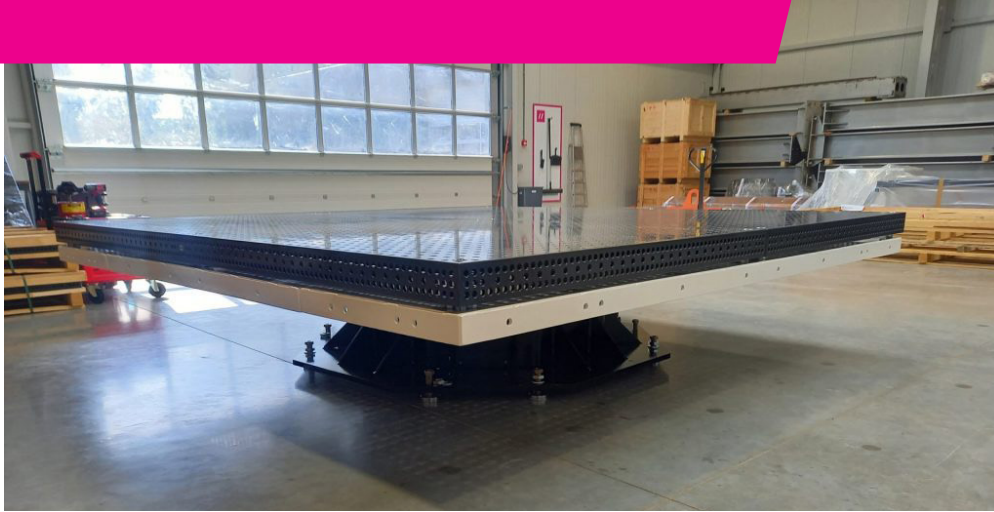
Vansichen-Positionierer verwenden Servomotoren der Roboterhersteller, die direkt von der Steuerung angesprochen werden. Alle Positionierer können mit unseren linearen Verfahrachsen kombiniert werden. Neben der professionellen Vor-Ort-Montage und dem Komplettservice bieten wir Ihnen auch die Möglichkeit, Ihre Anlage bei uns in Betrieb zu nehmen.



**ENTDECKEN SIE MEHR
AUF UNSERER WEBSITE**

REALISIERUNGEN

POSITIONIERER



Lineare Systeme

VERSION - 2025

